

Analysis II

Bernold Fiedler

SoSe 2009

Dieses Dokument wurde auf der Grundlage eigener Vorlesungsmitschriften erstellt. Es ist lediglich zur privaten Nutzung als Lernhilfe gedacht und wird für diesen Zweck unentgeltlich zur Verfügung gestellt. Daher werden weder Richtigkeit noch Vollständigkeit garantiert. Insbesondere ist das Dokument nicht von Prof. Dr. Bernold Fiedler autorisiert.

Inhaltsverzeichnis

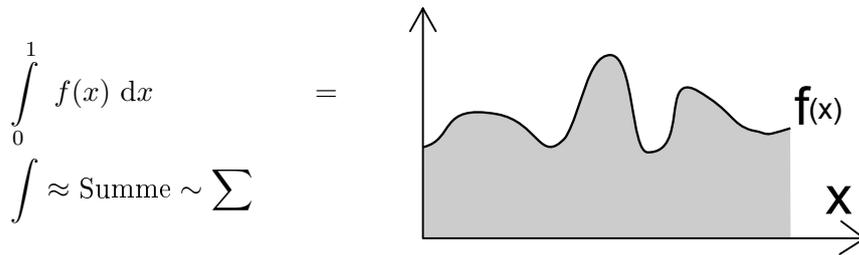
4	Integration	4
4.1	Ausflug in die Lineare Algebra	4
4.2	Treppenfunktionen, Regelfunktionen, Integrale	6
4.3	Hauptsätze	10
4.4	Beispiele	12
4.5	Integrale von Riemann und Lebesgue	17
4.6	Mittelwertsätze und Taylorformel	22
4.7	Uneigentliche Integrale	25
4.8	Dirac-Folgen	29
4.9	Fourier-Reihen	32
5	Metrische Räume	41
5.1	Metrik und Mengen	41
5.2	Metrik und Konvergenz	47
5.3	Metrik und Stetigkeit	49
5.4	Kompakte Mengen	51
5.5	Banach'scher Fixpunktsatz	57
6	Differenzieren im Banachraum	61
6.1	Ableitung	61
6.2	Sätze	65
6.3	Partielle Ableitungen	68

Mitschrift erstellt von Alexander Fritz und Matthias Bosewitz.
Alle Graphiken von Matthias Bosewitz.

4 Integration

Einleitung

Vorlesung
14.04.09



$$\begin{aligned} \text{Lineare Algebra: } \int f + \int g &= \int (f + g) \\ \int \lambda f &= \lambda \int f \end{aligned}$$

4.1 Ausflug in die Lineare Algebra

Betrachte Vektorräume X, Z über $K = \mathbb{R}$ oder \mathbb{C} mit den Normen $\|\cdot\|_X, \|\cdot\|_Z$.

$$\begin{aligned} \|\lambda \cdot x\| &= |\lambda| \cdot \|x\| \\ \|x + y\| &\leq \|x\| + \|y\| \\ \|x\| = 0 &\Leftrightarrow x = 0 \end{aligned}$$

Wenn X , bzw. Y zudem vollständig: Banachraum

Definition 4.1. Eine Abbildung $F : X \rightarrow Z$ heißt *stetig* wenn

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 : \|x - x_0\| \leq \delta \implies \|F(x) - F(x_0)\| \leq \varepsilon$$

Definition 4.2. Eine Lineare Abbildung $L : X \rightarrow Z$ heißt *beschränkt* wenn das Bild der Einheitskugel unter L beschränkt ist, d.h.

$$\|L\| := \sup \{\|Lx\| \mid x \in X, \|x\| \leq 1\} < \infty$$

($\|L\|$ ist Abbildungsnorm von L)

Beispiel.

$$\begin{aligned} Z = \mathbb{R} \quad F(x) &:= \|x\| \\ \|\|x\| - \|x_0\|\| &\leq \|x - x_0\| \text{ da stetig} \end{aligned}$$

Lemma 4.3. Sei $L : X \rightarrow Z$ linear, X, Z normierte Vektorräume. Dann gilt:
 L stetig $\iff L$ beschränkt.

$$\left(\left| \int_0^1 f(x) dx \right| \leq \int_0^1 |f(x)| dx \right)$$

Beweis:

1. *Schritt:* L stetig $\iff L$ stetig in $x_0 = 0$ denn „ \Leftarrow “ trivial.

$$\begin{aligned} \text{„}\Rightarrow\text{“ : } \|Lx - Lx_0\| &= \|L(x - x_0)\| \leq \varepsilon \text{ wenn } \|x - x_0\| < \delta \\ &\text{(Stetigkeit von } L \text{ in } 0, L0 = 0) \\ &= \|Lx - L0\| \leq \varepsilon \end{aligned}$$

2. *Schritt:* L beschränkt $\Rightarrow L$ stetig in 0

$$\|Lx - L0\| = \|Lx\| \leq \|L\| \cdot |x| \quad (\text{da } L \text{ beschr.}, |x| \leq \delta)$$

$$\text{für } \delta := \frac{\varepsilon}{\|L\|}$$

$$\text{Sei } x \neq 0 \text{ beliebig, dann } Lx = L\left(\frac{x}{|x|} \cdot |x|\right) = |x| \cdot L\left(\frac{x}{|x|}\right) \leq \|L\| \cdot |x|$$

3. *Schritt:* L stetig in 0 $\Rightarrow L$ beschränkt zu $\varepsilon := 1 > 0$ wähle $\delta > 0$ sodass $|x| < \delta$
 $\Rightarrow |Lx| \leq \varepsilon = 1$

$$\text{Also gilt für } |x| \leq 1 : |Lx| = \left|L\left(\frac{1}{\delta}\delta x\right)\right| \leq \frac{1}{\delta} |L(\delta x)| \leq \frac{1}{\delta} \cdot 1 \quad \square$$

Sei $Y \subseteq X$. Abschluss: $\bar{Y} := \{\bar{y} \in X \mid \text{ex. } Y \ni y_n \rightarrow \bar{y}\}$

Beispiel. Y linearer Unterraum von $X \implies \bar{Y}$ auch.

Denn: $y_n \rightarrow \bar{y} \in \bar{Y}$, $y'_n \in Y$

$$\Rightarrow \lim (y_n + y'_n) = \lim y_n + \lim y'_n = \bar{y} + \bar{y}' \in \bar{Y}$$

Rechenregeln: $\|\cdot\|_x$ statt Betrag.

$$\lambda \in \mathbb{K} \Rightarrow \lim (\lambda y_n) = \lambda \lim y_n = \lambda \bar{y} \in \bar{Y}.$$

Satz 4.4. Seien X, Z normierte Vektorräume (Z Banachraum). Y Teilraum von $X, L : Y \rightarrow Z$ linear beschränkt (d.h. stetig). Dann besitzt L eine eindeutig bestimmte Fortsetzung zu $\bar{L} : \bar{Y} \rightarrow Z$, stetig mit L linear, beschränkt, $\|\bar{L}\| = \|L\|$.

(Fortsetzung: $\bar{L}|_Y = L$)

Beweis: Versuche \bar{L} auf die einzig mögliche Weise zu definieren:

$$\bar{L}\bar{y} := \lim Ly_n, \text{ für } y_n \rightarrow \bar{y}$$

Schritt 1: Ly_n konvergent

$$\begin{aligned} \text{denn } |Ly_n - Ly_m| = |L(y_n - y_m)| &\leq \|L\| \cdot |y_n - y_m| \\ \text{Cauchy, also konvgt.} &\iff \text{Cauchy weil konvergent} \end{aligned}$$

Schritt 2: \bar{L} ist wohldefiniert. D.h.:

$$\begin{aligned} \lim Ly_n = \lim Ly'_n \text{ falls } y'_n \rightarrow \bar{y} \leftarrow y_n \\ y_n - y'_n \rightarrow 0, \text{ also } |Ly_n - Ly'_n| = |L(y_n - y'_n)| \leq \|L\| \cdot \underbrace{|y_n - y'_n|}_{\rightarrow 0} \rightarrow 0 \end{aligned}$$

$$\text{Also } \lim Ly_n = \lim Ly'_n$$

Schritt 3: Linearität: $y_n \rightarrow \bar{y}, y'_n \rightarrow \bar{y}' \implies$

$$\begin{aligned} L(\bar{y} + \bar{y}') &= L \lim (y_n + y'_n) &&= \lim (Ly_n + Ly'_n) \\ &= \lim Ly_n + \lim Ly'_n &&= \bar{L}\bar{y} + \bar{L}\bar{y}' \end{aligned}$$

$$\text{Analog } \bar{L}(\lambda \bar{y}) = \lambda \bar{L}\bar{y} \quad (\forall \lambda \in \mathbb{K})$$

Schritt 4: $\|\bar{L}\| = \|L\|$

$$\begin{aligned} \text{Trivial: } \|\bar{L}\| &\geq \|L\| \quad \text{da } \|L\| := \sup \{|Lx| \mid |x| \leq 1\} \\ \text{Zeige also: } \|\bar{L}\| &\leq \|L\| \end{aligned}$$

$$\text{Sei } \bar{y} \rightarrow \bar{y} = \lim y_n, \quad y_n \in Y$$

$$\begin{aligned} \text{Dann folgt } \|\bar{L}\bar{y}\| &= \|\lim Ly_n\| = \lim \|Ly_n\| \leq \lim \|L\| \cdot \|y_n\| \\ &= \|L\| \cdot \|\bar{y}\| \leq \|L\| \quad \text{falls } \|\bar{y}\| \leq 1 \\ &\implies \|\bar{L}\| \leq \|L\| < \infty \end{aligned}$$

Also \bar{L} beschränkt, \bar{L} stetig, $\|\bar{L}\| = \|L\|$. □

4.2 Treppenfunktionen, Regelfunktionen, Integrale

Sei $[a, b] \subseteq \mathbb{R}$ Intervall, $Z = \mathbb{K} = \mathbb{R}$ oder \mathbb{C} (oder Banachraum)

Definition 4.5. Wir nennen $\{a_0, \dots, a_n\}$ **Partition** von $[a, b]$, wenn

$$a = a_0 \leq a_1 \leq \dots \leq a_n = b$$

Korn: $\eta(P) := \max_i (a_i - a_{i-1})$, längstes Teilintervall.

Wir nennen $f : (a, b] \rightarrow Z$ **Treppenfunktion** zu P (kurz $f \in T_P = T_P([a, b], Z)$) wenn f_i existieren mit $f(t) = f_i$ für alle $a_{i-1} < t < a_i$.

Wir nennen $I_P(f) := \sum_{i=1}^n f_i (a_i - a_{i-1})$ das **Integral** der Treppenfunktion $f \in T_P$

Bemerkung: Wir nennen Q Verfeinerung von P wenn $Q \geq P$

N.B.: $I_Q(f) = I_P(f)$ für $f \in T_P$. Denn sei $Q = P \cup \{c\}$, $a_{i-1} < c < a_i$

$$\implies I_Q(f) - I_P(f) = f_i (a_i - c) + f_i (c - a_{i-1}) - f_i (a_i - a_{i-1}) = 0$$

Also gilt für f Treppenfunktion zu P_1 und P_2 , dass $I_{P_1} f = I_{P_1 \cup P_2} f = I_{P_2} f$ (Unabhängig von der Partition). Wir haben also ein Integral auf allen Treppenfunktionen $T([a, b], Z)$ definiert.

Idee:

$$X := \{f : [a, b] \rightarrow Z \mid f \text{ beschränkt}\}$$

Vorlesung
16.04.09

Die verwendete Norm ist die Supremumsnorm:

$$\|f\| := \sup_{a \leq t \leq b} |f(t)|_Z$$

sogar Banachraum: Cauchyfolge $f_n \in X$, $f(t) := \lim f_n(t)$ punktweise, d.h. für jedes feste $t \in [a, b] \implies \|f_n - f\| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$

denn:

$$\begin{aligned} |f_n(t) - f(t)| &= \lim_{m \rightarrow \infty} |f_n(t) - f_m(t)| \\ &\leq \limsup_{m \rightarrow \infty} \|f_n - f_m\| \stackrel{n \leq n_0}{\leq} \varepsilon \\ \implies \|f_n - f\| &\leq \varepsilon \end{aligned}$$

Definition 4.6. Regelfunktionen: $Y := T$; $R := \bar{T}$ = gleichmäßiger Limes von Treppenfunktionen

Definition 4.7. Regelintegral: $\int_a^b f := \bar{I}(f)$ für alle $f \in R = \bar{T}$

Satz 4.8. T ist normierter linearer Teilraum von X , $I = I_P$ ist linear auf T und beschränkt. Insbesondere

$$\|\bar{I}\| = \|I\| = (b - a), \text{ d.h.}$$

$$\left| \int_a^b f(t) dt \right| \leq (b - a) \cdot \|f\| = (b - a) \cdot \sup_{a \leq t \leq b} \|f(t)\|$$

Beweis: $f, g \in T$, $\lambda \in \mathbb{K} = \mathbb{R}$ oder $\mathbb{C} \implies \lambda \cdot f + g \in T$ (Partitionen zu f und g vereinigen)
Also ist T linearer Teilraum von X = beschränkte Funktionen = $B([a, b], Z)$

I_P linear:

$$\begin{aligned} I_P(\lambda f) &= \sum_j \lambda f_j \cdot (a_j - a_{j-1}) &&= \lambda \cdot I_P(f) \\ I_P(f + g) &= \sum_j (f_j + g_j) \cdot (a_j - a_{j-1}) &&= I_P(f) + I_P(g) \end{aligned}$$

(mit gemeinsamen Partitionen P zu f und g)

I_P beschränkt:

$$\begin{aligned} |I_P(f)| &\leq \left| \sum_j f_j \cdot (a_j - a_{j-1}) \right| \\ &\leq \|f\| \cdot \underbrace{\sum_j (a_j - a_{j-1})}_{\text{Teleskop}} = \|f\| \cdot (b - a) \\ \implies \|I\| &\leq (b - a) \end{aligned}$$

Für '=' setze $f \equiv 1 \implies I(f) = b - a, \|f\| = 1$

□

Korollar 4.9. Das Regelintegral ist

(i) beschränkt: $\left| \int_a^b f(t) dt \right| \leq (b - a) \cdot \sup_{a \leq t \leq b} |f(t)|$

$$(ii) \text{ stetig: } f_n \rightarrow f \text{ in } X \Rightarrow \lim \int_a^b f_n(t) dt = \int_a^b f(t) dt$$

$$(iii) \text{ linear: } \int_a^b (\lambda f + g) = \lambda \cdot \int_a^b f + \int_a^b g$$

$$(iv) \text{ additiv: } a \leq c \leq b \longrightarrow \int_a^b f = \int_a^c f + \int_c^b f$$

$$(v) \text{ monoton: } (Z = \mathbb{R}), f \leq g, \text{ d.h.: } \forall t \in [a, b] : f(t) \leq g(t) \Rightarrow \int_a^b f \leq \int_a^b g$$

Beweis: (i) - (iii) folgt aus Konstruktion und Satz 4.4 (S. 5) mit $L := I, Y := T, Z := Z$.
 (vi) trivial für Treppenfunktionen, also

$$\begin{array}{ccc} \int_a^b f_n & = & \int_a^c f_n + \int_c^b f_n, \quad f_n \in T \\ \downarrow n \rightarrow \infty & & \downarrow \\ \int_a^b f & = & \int_a^c f + \int_c^b f, \quad f \in R \end{array}$$

(v) OE $f = 0$, sonst betrachte $f - f, g - f$, benutze Linearität. Für $g \geq 0, g \in R$ betrachte $g_n \xrightarrow{X} g$. Dann auch mit $g_n^+(t) = \max(0, g_n(t)) : (\forall t : g_n^+ \rightarrow g)$, also $0 \leq \int_a^b g_n^+ \rightarrow \int_a^b g \quad \square$

Satz 4.10. *Regelfunktionen sind genau die Funktionen in*

$$R' := \{ f : [a, b] \rightarrow Z \mid \text{einseitige Limes existieren stets} \},$$

d.h. $\lim_{t \nearrow \tau, t \neq \tau} f(t), \lim_{t \searrow \tau, t \neq \tau} f(t)$ existieren.

kurz: $R' = R$

Beweis: Wir bemerken

$$(1) \quad T \subseteq R', \text{ trivial}$$

$$\text{Plan: } R = \overline{T} \stackrel{(1)}{\subseteq} \overline{R'} \stackrel{(2)}{=} R' \stackrel{(3)}{\subseteq} \overline{T}$$

Dann folgt $R = R'$.

zu (2): Sei $R' \ni f_n \rightarrow f$. Zeige: $f \in R'$, d.h.

$$(*) \quad \forall \tau \in (a, b) \forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 \forall t, t' \in (\tau - \delta, \tau) : (|f(t) - f(t')| \leq \varepsilon)$$

(und ebenso von oben für $\tau \in [a, b)$)

Um (*) zu zeigen, wähle n_0 so, dass $\|f_n - f\| \leq \varepsilon$ für alle $n \geq n_0$. Ferner gilt $(*)_{n_0}$ für $f_{n_0} \in R'$ statt f . Zusammen also

$$\begin{aligned} |f(t) - f(t')| &\leq |f(t) - f_{n_0}(t)| + |f_{n_0}(t) - f_{n_0}(t')| + |f_{n_0}(t') - f(t')| \\ &\leq \|f - f_{n_0}\| + \varepsilon + \|f_{n_0} - f\| \\ &\leq 3 \cdot \varepsilon \end{aligned}$$

zu (3): T dicht in R' .

Ziel: zu gegebenen $f \in R'$, $\varepsilon > 0$ ein $\varphi \in T$ finden mit $\|f - \varphi\| \leq \varepsilon$.

Setze

$$J := \{\beta \in [a, b] \mid \exists \varphi \in T \forall t \in [a, \beta] : |f(t) - \varphi(t)| \leq \varepsilon\}$$

Zeige: $J = [a, b]$

Beweisidee: Analytische Induktion

1. Anfang: $a \in J$

2. Schritt: $\beta \in J$ und $\beta < b \Rightarrow \exists \beta' > \beta$ mit $\beta' \in J$

3. $\sup J \in J$

Dann folgt tatsächlich $\bar{\beta} := \sup J = b$. Denn $\bar{\beta}$ existiert (wegen (1.), $J \neq \emptyset$) und $\bar{\beta} < b$ wegen (2.) und (3.).

Konkret für unser J :

1. $a \in J$: $\varphi(a) := f(a)$, trivial

2. Für $t \leq b$ definiere φ wie durch $\beta \in J$ gegeben. Setze $\varphi(t) := \lim_{t' \searrow \beta} f(t')$ für $t \searrow \beta$.

Dann existiert zu gegebenem $\varepsilon > 0$ ein $\delta > 0$ mit

$$\begin{aligned} \forall t \in (\beta, \beta + \delta] : \|f(t) - \underbrace{\lim_{t' \searrow \beta} f(t')}_{\varphi(t)}\| &< \varepsilon \\ \implies \beta' := \beta + \delta &\in J \end{aligned}$$

3. Setze $\bar{\beta} := \sup J > a$

Definiere

$$\begin{aligned} \varphi(t) &:= \lim_{t' \nearrow \bar{\beta}} f(t') \text{ für } t \in [\bar{\beta} - \delta, \bar{\beta}) \\ \varphi(\bar{\beta}) &:= f(\bar{\beta}) \end{aligned}$$

Dabei ist $\delta > 0$ wieder so gewählt, dass

$$\forall t \in (\bar{\beta} - \delta, \bar{\beta}) : |f(t) - \underbrace{\lim_{t' \nearrow \bar{\beta}} f(t')}_{\varphi(t)}| < \varepsilon$$

Für $t \in [a, \bar{\beta} - \delta]$ definiere φ gemäß $\bar{\beta} - \delta \in J$. Dann folgt wieder $\|f - \varphi\| \leq \varepsilon$ auf $a \leq t \leq \bar{\beta}$. Also $\bar{\beta} \in J$.

□

Bemerkung: Vektorwertige Funktionen $f = \begin{pmatrix} f_1 \\ \vdots \\ f_N \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^N$ können leicht integriert werden,

nämlich komponentenweise:

$$\int_a^b \begin{pmatrix} f_1(t) \\ \vdots \\ f_N(t) \end{pmatrix} dt = \begin{pmatrix} \int_a^b f_1(t) dt \\ \vdots \\ \int_a^b f_N(t) dt \end{pmatrix}$$

Dies stimmt für endliche Summen, also für Treppenfunktionen, also wegen Korollar 4.9 (S. 7) und Stetigkeit für Regelfunktionen.

Bemerkung: Insbesondere können wir also stetige Funktionen $f \in \mathcal{C}^0([a, b], Z) \subseteq R$ integrieren. Beispielsweise wissen wir

Vorlesung
21.04.09

$$\int_a^b f(t) dt = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n f_k (a_k - a_{k-1})$$

wobei f_k ein beliebiger Funktionswert von f auf dem Intervall $[a_{k-1}, a_k]$ ist und für $n \rightarrow \infty$ die Partitionen P_n so gewählt sind, dass ihr Korn $\eta(P_n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$.

Denn f stetig auf $[a, b] \implies f$ gleichmäßig stetig auf $[a, b]$, d.h. $|t_1 - t_2| < \delta \implies |f(t_1) - f(t_2)| < \varepsilon$. Also gilt für Korn $\eta(P_n) < \delta$ auch $\|\varphi - f\| < \varepsilon$ wenn $\varphi \in T$ die Werte f_k in den Intervallen $[a_{k-1}, a_k]$ hat. Folglich gilt

$$\left| \int_a^b f - \underbrace{I_P(\varphi)}_{\text{unsere Summe}} \right| = \left| \int_a^b (f - \varphi) \right| \leq \|\bar{I}\| \cdot \underbrace{\|f - \varphi\|}_{\text{sup-Norm}} < (b - a) \cdot \varepsilon \quad \square$$

Das Integral stetiger Funktionen kann also, z.B. per Computer oder von Hand und Hirn, „numerisch“ approximiert werden.

Umgekehrt könnten wir aber auch Integrale benutzen, um (die sie angeblich approximierenden) Summen abzuschätzen.

Spezialfall: Wähle statt f_k

$$\overline{f_k} := \max_{[a_{k-1}, a_k]} f, \text{ bzw. } \underline{f_k} := \min_{[a_{k-1}, a_k]} f$$

Dann folgt für die entsprechenden Treppensummen $I(\overline{\varphi})$ bzw. $I(\underline{\varphi})$, dass

$$I(\underline{\varphi}) \leq \int_a^b f \leq I(\overline{\varphi}) \quad \text{d.h.}$$

$$\sum_{k=1}^n \underline{f_k} (a_k - a_{k-1}) \leq \int_a^b f \leq \sum_{k=1}^n \overline{f_k} (a_k - a_{k-1})$$

Beweis: Monotonie des Integrals

4.3 Hauptsätze

Stets $f : [a, b] \rightarrow Z^{\text{Banach}}$ über $\mathbb{K} = \mathbb{R}, \mathbb{C}$

Satz 4.11 (Fundamentalsatz der Analysis).

[Barrow] (1630-1677)

[Newton] (1642-1727)

[Leibniz] (1646-1716)

Sei $f \in R$, stetig in $c \in (a, b)$, $F : [a, b] \rightarrow Z$, $F(x) := \int_a^x f(t) dt$.

Dann ist F in c stetig differenzierbar und es gilt

$$F'(c) = \frac{d}{dx} F(x) \Big|_{x=c} := \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (F(c+h) - F(c)) = f(c)$$

(Integration als „inverse“ Differentiation, jedenfalls für $F(a) = 0$)

Beweis:

$$\left| \frac{1}{h} (F(c+h) - F(c)) - f(c) \right| = \left| \frac{1}{h} \left(\int_c^{c+h} (f(t) - f(c)) dt \right) \right| \leq \frac{1}{|h|} \int_c^{c+h} \underbrace{|f(t) - f(c)|}_{\leq \varepsilon \text{ für } |h| \leq \delta} dt \leq \varepsilon$$

für $h > 0$. Analog: $h < 0$

□

Definition 4.12. $F \in \mathcal{C}^1$ heißt **Stammfunktion** zu f , wenn $f = F'$.

Proposition 4.13. Seien F_1, F_2 Stammfunktionen zum selben f . Dann existiert $C \in \mathbb{Z}$, konstant, mit $F_2(t) = F_1(t) + C \quad (\forall t)$

Denn: $\frac{d}{dt} (F_2 - F_1) \equiv 0$, also $F_2 - F_1 =: C = \text{konstant}$.

(\mathbb{R} : klar, Mittelwertsatz)

($\mathbb{C}, \mathbb{R}^n, \mathbb{C}^n$: komponentenweise)

(Banachraum: \rightarrow S.Lang)

Korollar 4.14. Sei F beliebige Stammfunktion zu $f \in \mathcal{C}^0$. Dann gilt:

$$\int_a^b f(t) dt = F(b) - F(a) := [F(t)]_a^b$$

Beweis: Nach Fundamentalsatz 4.11 (S. 10) ist $\tilde{F}(x) := \int_a^x f(t) dt$ ebenfalls Stammfunktion zu f . Nach Proposition 4.13 folgt

$$\begin{aligned} \tilde{F}(x) &= F(x) + C \quad (\forall x \in [a, b]) \\ x = a : \quad & 0 = F(a) + C, \text{ also } C = -F(a) \\ x = b : \quad & \int_a^b f(t) dt = \tilde{F}(b) = F(b) + C = F(b) - F(a) \end{aligned} \quad \square$$

Beispiel. Berechne $\int_0^x t^\alpha dt$

1. *Idee:* Stammfunktion

Wir raten (klug wie wir sind) die Stammfunktion $F(t) := \frac{1}{\alpha+1} t^{\alpha+1}$ zu $f(t) := t^\alpha \quad (\alpha \geq 0, t \geq 0)$. Folglich gilt:

$$\int_0^x dt = [F(t)]_0^x = \frac{1}{\alpha+1} x^{\alpha+1}$$

2. *Idee:* á la Leibniz

$$\int_0^x t^\alpha dt = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n \underbrace{\left(\frac{kx}{n} \right)^\alpha}_{f_k} \cdot \underbrace{\frac{x}{n}}_{a_k - a_{k-1}}$$

$$\begin{aligned}
&= x^{\alpha+1} \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n^{\alpha+1}} \underbrace{\left(\sum_{k=1}^n k^\alpha \right)}_{S_\alpha(n)} \\
&S_\alpha(n) = \frac{1}{\alpha+1} \sum_{k=0}^{\alpha} \binom{\alpha+1}{k+1} B_{\alpha-k} (n+1)^{k+1} \\
&\frac{x}{e^x - 1} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} B_k x^k \\
&= x^{\alpha+1} \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n^{\alpha+1}} \left(\underbrace{\frac{1}{\alpha+1}}_{B_0=1} \cdot n^{\alpha+1} + \frac{1}{2} n^\alpha + \dots + \alpha_{n,1} \cdot n \right) \\
&= \frac{1}{\alpha+1} x^{\alpha+1}
\end{aligned}$$

Satz 4.15 (Substitutions- oder Transformationssatz). *Seien J_1, J_2 Intervalle, $J_1 = [a, b]$, $f : J_1 \rightarrow J_2$ in \mathcal{C}^1 , $g : J_2 \rightarrow Z$ stetig.*

Dann gilt

$$\int_{f(a)}^{f(b)} g(t) dt = \int_a^b \underbrace{g(f(\tau))}_t \underbrace{f'(\tau) dt}_{dt}$$

$$(t = f(\tau), dt = f'(\tau) dt)$$

Beweis: Sei G Stammfunktion zu g Kettenregel: $(G \circ f)' = (G' \circ f) \cdot f' = (g \circ f) \cdot f'$ also $G \circ f$ Stammfunktion zu $(g \circ f) \cdot f'$.

$$\text{Folglich: } \int_{f(a)}^{f(b)} g(t) dt = [G(t)]_{f(a)}^{f(b)} = G(f(b)) - G(f(a)) = [(G \circ f)(\tau)]_a^b = \int_a^b g(f(\tau)) f'(\tau) d\tau$$

□

Satz 4.16. (Partielle Integration)

Seien $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{K}$ beide \mathcal{C}^1 . Dann gilt

$$\int_a^b f'(t) g(t) dt = [f \cdot g]_a^b - \int_a^b f(t) g'(t) dt$$

Beweis: $(f \cdot g)' = f' \cdot g + f \cdot g'$ (Produkt-Regel)

$$\implies [f \cdot g]_a^b = \int_a^b (f \cdot g)' dt = \int_a^b f' \cdot g + \int_a^b f \cdot g'$$

□

4.4 Beispiele

1. Zum Fundamentalsatz:

$$(i) \int_1^x \frac{1}{t} dt = [\log t]_1^x = \log x \quad (\text{weil } (\log t)' = \frac{1}{t})$$

$$(ii) \int_0^x \sin t \, dt = [-\cos t]_0^x = 1 - \cos x$$

$$(iii) \int_0^x e^t \, dt = [e^t]_0^x = e^x - 1$$

2. Zur Substitution:

$$(i) \int_0^x \frac{dt}{\sqrt{1-t^2}} = \int_0^{\arcsin(x)} \frac{\cos \tau \, d\tau}{\sqrt{1-\sin^2 \tau}} = \arcsin x \quad (t = \sin \tau, dt = \cos \tau \, d\tau)$$

Alternative: Potenzreihen

$$\begin{aligned} \int_0^x \frac{dt}{\sqrt{1-t^2}} &= \int_0^x \left(\sum_{k=0}^{\infty} \binom{-\frac{1}{2}}{k} (-t^2)^k \right) dt \\ &= \sum_{k=0}^{\infty} \binom{-\frac{1}{2}}{k} (-1)^k \frac{x^{2k+1}}{2k+1} \\ &= \arcsin x \\ &\implies \text{Potenzreihe für } \arcsin x \quad \square \end{aligned}$$

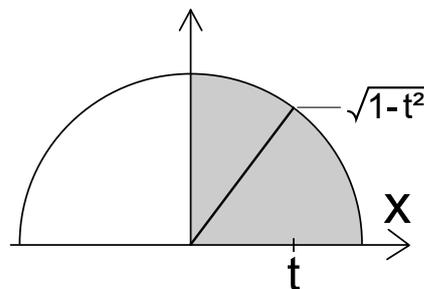
- (ii) Substituiere: $t = \sin \tau$, $dt = \cos \tau \, d\tau$
 Additionstheoreme: $\cos(2\tau) = \cos^2 \tau - \sin^2 \tau = 2 \cos^2 \tau - 1$

Vorlesung
23.04.2009

$$\begin{aligned} \int_0^x \sqrt{1-t^2} \, dt &= \int_0^{\arcsin x} \cos^2 \tau \, d\tau \\ &= \frac{1}{2} \int_0^{\arcsin x} (1 + \cos(2\tau)) \, d\tau \\ &= \frac{1}{2} \left[\tau + \frac{1}{2} \sin(2\tau) \right]_0^{\arcsin x} \\ &= \frac{1}{2} \left(\arcsin x + \frac{1}{2} \sin(2 \arcsin x) \right) \\ &= \frac{1}{2} (\arcsin x + \sin(\arcsin x) \cdot \cos(\arcsin x)) \\ &= \frac{1}{2} (\arcsin x + x \cdot \sqrt{1-x^2}) \end{aligned}$$

Beispiel: $x = 1$

$$\begin{aligned} \int_0^1 \sqrt{1-t^2} \, dt &= \frac{1}{2} \left(\frac{\pi}{2} + 0 \right) = \frac{\pi}{4} \\ \implies \frac{1}{4} \cdot (\text{Fläche des Einheitskreises}) \\ &\implies \text{Kreisfläche} = \pi \end{aligned}$$



- (iii) $\int \frac{p(t)}{q(t)} dt$; beliebige reelle rationale Funktion, d.h. p, q reelle Polynome
Speziell:

$$\int \frac{1+t^2}{1-t^2}$$

$$\frac{1+t^2}{1-t^2} = -1 + \frac{2}{1-t^2} \quad (\text{Division mit Rest})$$

Partialbruchzerlegung:

$$\frac{2}{1-t^2} = \frac{\alpha}{1+t} + \frac{\beta}{1-t} = \frac{\alpha \cdot (1-t) + \beta \cdot (1+t)}{(1+t) \cdot (1-t)} = \frac{(\beta - \alpha) \cdot t + (\beta + \alpha)}{1-t^2}$$

OK für $\alpha = \beta = 1$

Also

$$\begin{aligned} \int \frac{1+t^2}{1-t^2} dt &= \int \left(-1 + \frac{1}{1+t} + \frac{1}{1-t} \right) dt \\ &= -t + \log(1+t) - \log(1-t) \end{aligned}$$

Allgemein:

$$\int \frac{p(t)}{q(t)} dt$$

1. *Schritt*: Division mit Rest (Algebra)

Zu Polynomen p, q (ber \mathbb{R}) existieren Polynome h, r mit

$$p(t) = h(t) \cdot q(t) + r(t); \quad \deg r < \deg q$$

Also $\int \frac{p}{q} = \int h + \int \frac{r}{q}$, also OE (r wird zu p): $\deg p < \deg q$

2. *Schritt*: Partialbruchzerlegung, für $\deg p < \deg q$

q wird in Faktoren zu seinen verschiedenen reellen Nullstellen und den Paaren komplexer Nullstellen zerlegt:

$$q(t) = a \cdot \prod_{j=1}^r (t - a_j)^{m_j} \cdot \prod_{k=1}^s (t^2 + b_k t + c_k)^{n_k}$$

Dann existieren eindeutige reelle $\alpha_{jj}, \beta_{kk}, \gamma_{kk}$ mit

$$\int \frac{p(t)}{q(t)} = \sum_{j=1}^r \sum_{j'=1}^{m_j} \int \frac{\alpha_{jj'}}{(t - a_j)^{j'}} + \sum_{k=1}^s \sum_{k'=1}^{n_k} \int \frac{\beta_{kk'} t + \gamma_{kk'}}{(t^2 + b_k t + c_k)^{k'}}$$

Die Bestimmung der Koeffizienten führt auf ein lineares Gleichungssystem für die $\alpha_{jj'}, \beta_{kk'}, \gamma_{kk'} \rightarrow \text{LinA I}$

$\int \frac{p(t)}{q(t)}$ ist also (ggf. nach $t = A\tau + b$) reduzierbar auf folgende Grundtypen:

$$\begin{aligned} \int \frac{dt}{t} &= \log x \\ \int \frac{dt}{t^m} &= \frac{1}{-m+1} \cdot \frac{1}{x^{m-1}} \\ \int \frac{dt}{t^2+1} &= \arctan x = I_1(x) \\ \int \frac{dt}{(t^2+1)^m} &= I_m(x) \\ \int \frac{t}{t^2+1} dt &= \frac{1}{2} \log(x^2+1) \\ \int \frac{t}{(t^2+1)^m} dt &= \frac{1}{2(m-1)} \cdot \frac{1}{(x^2+1)^{m-1}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} I_{m-1}(x) &= \int \frac{t^2+1}{(t^2+1)^m} dt = I_m(x) + \int t \cdot \frac{t}{(t^2+1)^m} dt \\ &= I_m(x) - \frac{1}{2(m-1)} \cdot \frac{x}{(x^2+1)^{m-1}} + \frac{1}{2(m-1)} \cdot \underbrace{\int 1 \cdot \frac{1}{(t^2+1)^{m-1}}}_{I_{m-1}(x)} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow I_m(x) = \frac{x}{2(m-1)(x^2+1)^{m-1}} + \left(1 - \frac{1}{2(m-1)}\right) \cdot I_{m-1}(x)$$

(iv) Bestimmen von

$$\int R(\sin t, \cos t) dt$$

für beliebige reelle rationale Funktionen R

Trick: substituiere $\tau = \tan\left(\frac{t}{2}\right)$

$$\begin{aligned} \sin t &= \sin\left(2 \cdot \frac{t}{2}\right) = 2 \cdot \sin\left(\frac{t}{2}\right) \cdot \cos\left(\frac{t}{2}\right) \\ &= 2 \cdot \frac{\sin\left(\frac{t}{2}\right)}{\cos\left(\frac{t}{2}\right)} \cdot \cos^2\left(\frac{t}{2}\right) = \frac{2\tau}{1+\tau^2} \\ 1 + \tan^2\left(\frac{t}{2}\right) &= 1 + \frac{\sin^2\left(\frac{t}{2}\right)}{\cos^2\left(\frac{t}{2}\right)} = \frac{1}{\cos^2\left(\frac{t}{2}\right)} \\ \cos t &= 2 \cdot \cos^2\left(\frac{t}{2}\right) - 1 = \frac{2}{1+\tau^2} - 1 = \frac{1-\tau^2}{1+\tau^2} \\ d\tau &= \frac{\frac{1}{2}}{\cos^2\left(\frac{t}{2}\right)} dt = \frac{1+\tau^2}{2} dt \\ \Rightarrow \int R(\sin t, \cos t) dt &= \int \underbrace{R\left(\frac{2\tau}{1+\tau^2}, \frac{1-\tau^2}{1+\tau^2}\right)}_{\text{rationale Funktionen}} \frac{1+\tau^2}{2} dt \end{aligned}$$

(v) Sei $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^+, \mathcal{C}^1$. Dann gilt

$$\int \frac{\varphi'(t)}{\varphi(t)} dt = \int_{\varphi(t)}^{\varphi(x)} \frac{d\tau}{\tau} = \log \varphi(x)$$

$$\tau = \varphi(t)$$

$$d\tau = \varphi'(t) dt$$

3. Zur partiellen Integration

(i)

$$\int \underbrace{1}_{f'} \cdot \underbrace{\log t}_g = \underbrace{t}_f \cdot \log t \Big|_1^x - \int \underbrace{t}_f \cdot \underbrace{\frac{1}{t}}_{g'}$$

$$= -x + x \cdot \log x$$

(ii)

$$\int 1 \cdot \arctan t = x \cdot \arctan x - \int \frac{t}{1+t^2}$$

$$= x \cdot \arctan x - \frac{1}{2} \log(1+x^2)$$

(iii) $S_m(x) = \int_0^x \sin^m t dt$, $S_0(x) = 1$, $S_1(x) = 1 - \cos x$. $m \geq 2$:

$$S_m(x) = \int \underbrace{\sin t}_{f'} \cdot \sin^{m-1} t dt$$

$$= -\cos t \cdot \sin^{m-1} t \Big|_0^x + (m-1) \cdot \int_0^x \cos^2 t \cdot \sin^{m-2} t dt$$

$$= -\cos x \cdot \sin^{m-1} x + (m-1) \cdot \int_0^x (1 - \sin^2 t) \cdot \sin^{m-2} t dt$$

$$= -\cos x \cdot \sin^{m-1} x + (m-1) \cdot S_{m-2}(x) - (m-1) \cdot S_m(x)$$

$$S_m(x) = \frac{m-1}{m} \cdot S_{m-2} - \frac{1}{m} \cdot \cos x \cdot \sin^{m-1}(x)$$

Insbesondere für $x = \frac{\pi}{2}$, $\sigma_m := S_m(\frac{\pi}{2}) = \frac{m-1}{m} \cdot \sigma_{m-2}$ die Rekursion:

$$\sigma_{2n} = \frac{2n-1}{2n} \cdot \sigma_{2n-2} = \frac{2n-1}{2n} \cdot \dots \cdot \frac{1}{2} \cdot \underbrace{\frac{\pi}{2}}_{\sigma_0}$$

$$\sigma_{2n+1} = \frac{2n}{2n+1} \cdot \sigma_{2n-1} = \frac{2n}{2n+1} \cdot \dots \cdot \frac{2}{3} \cdot \underbrace{\frac{1}{3}}_{\sigma_1}$$

Monotonie: für $0 \leq x \leq \frac{\pi}{2}$ gilt $s^1 \geq s^2 \geq \dots \geq 0$,
 weil $0 \leq s = \sin x \leq 1$ also $S_1 \geq S_2 \geq \dots \geq 0 \implies_{x=\frac{\pi}{2}} \sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq 0$

Vorlesung
28.04.09

Folglich haben wir

$$\begin{aligned}
 1 &\geq \frac{\sigma_{2n+1}}{\sigma_{2n}} \underset{\text{monoton}}{\geq} \frac{\sigma_{2n+2}}{\sigma_{2n}} = \frac{2n+1}{2n+2} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 1 \\
 \Rightarrow 1 &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\sigma_{2n+1}}{\sigma_{2n}} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{(2n)^2 \cdot (2n-2)^2 \cdot \dots \cdot 2^2}{(2n+1)(2n-1) \cdot (2n-1)(2n-3) \cdot \dots \cdot 3 \cdot 1} \cdot \frac{1}{\pi/2} \\
 \Rightarrow \frac{\pi}{2} &= \prod_{k=1}^{\infty} \frac{4k^2}{4k^2-1} := \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{2^2 \cdot 4^2 \cdot 5^2 \cdot \dots \cdot (2n)^2}{1 \cdot 3 \cdot 3 \cdot 5 \cdot 5 \cdot 7 \cdot \dots \cdot (2n-1)(2n+1)}
 \end{aligned}$$

[Wallis] (1616-1703)

(iv) Riemann-Lemma der Fourier-Reihen

Sei $f \in \mathcal{C}^1$.

Dann gilt:
$$\lim_{\omega \rightarrow \infty} \int_a^b f(t) \sin(\omega t) dt = 0$$

denn:
$$\begin{aligned}
 \int_a^b \underbrace{f(t)}_g \underbrace{\sin(\omega t)}_{f'} dt &= \left[-\frac{1}{\omega} \cos(\omega t) \cdot f \right]_a^b + \int_a^b \underbrace{\frac{1}{\omega} f'(t) \cos(\omega t)}_{\text{beschränkt}} dt \\
 &\leq \left| \left[-\frac{1}{\omega} \cos(\omega t) \cdot f \right]_a^b \right| + \int_a^b \left| \frac{1}{\omega} f'(t) \cos(\omega t) \right| dt \\
 &\leq \frac{C}{\omega} \xrightarrow{\omega \rightarrow \infty} 0
 \end{aligned}$$

4.5 Integrale von Riemann und Lebesgue

Erinnerung: Treppenfunktion $\varphi \in T$ zu Partition P

$$\int_a^b \varphi := \sum_{k=1}^n \varphi_k (a_k - a_{k-1})$$

$f \in R =$ Regelfunktionen $= \{f : [a, b] \rightarrow \mathbb{Z} \mid \text{einseitige Limes existieren}\}$

$$\int_a^b f = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b \varphi_n \text{ für } \varphi_n \rightarrow f, \text{ gleichmäßig, sup-Norm.}$$

Definition 4.17. Für $Z = \mathbb{R}$, $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ beschränkt, definiere

$$\text{Ober-Integral } \int_a^{b^*} f := \inf \left\{ \int_a^b \varphi \mid \varphi \in T, \varphi \geq f \right\}$$

$$\text{Unterintegral } \int_{a_*}^b f := -\int_a^{b^*} (-f) := \sup \left\{ \int_a^b \varphi \mid \varphi \in T, \varphi \leq f \right\}$$

f heißt **Riemann-integrierbar**, falls $\int_a^{b^*} f = \int_{a_*}^b f =: \int_a^b f$ (**Riemann-Integral**)

[Riemann] (1826-1866)

Habil 1854

Definition 4.18. $N \subseteq \mathbb{R}$ heißt **Lebesgue-Nullmenge**, wenn zu jedem $\varepsilon > 0$ Intervalle I_k existieren, die

a) die Menge N überdecken: $N \subseteq \bigcup_k I_k$ und

b) Gesamtlänge höchstens ε haben:

$$\sum_k |I_k| \leq \varepsilon$$

$$|I_k| = \text{Länge von } I_k, |[a, b]| = b - a \text{ alle } |I_k| > 0$$

Satz 4.19. (ohne Beweis) Es gilt $Rie := \{f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ beschränkt, Riemann-integrierbar}\} = \{f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ beschränkt und stetig außerhalb einer Lebesgue-Nullmenge}\}$

Bemerkung:

(i) abzählbare Vereinigungen $N := \bigcup_{k=1}^{\infty} N_k$ von Nullmengen N_k sind wieder welche, denn: überdecke N_k durch Intervalle $I_{k,j}$ der Gesamtlänge $\leq \varepsilon_k$ mit $\sum_{k=1}^{\infty} \varepsilon_k < \varepsilon$.

(ii) Sprechweise: wir sagen „gilt fast überall“ (f.ü., a.e. = almost everywhere) wenn etwas außerhalb einer Lebesgue-Nullmenge gilt, z.B. $f = g$ f.ü., $f \leq g$ f.ü., $\lim f_n = g$ f.ü., ...

(iii) $R \subsetneq Rie$, natürlich mit dem gleichen Integral auf R . Allerdings nur für $Z = \mathbb{R}$, eventuell \mathbb{R}^n .
Denn: $Rie \neq R$, wähle

$$f(x) = \begin{cases} 0 & x \leq 0 \\ \sin \frac{1}{x} & x > 0 \end{cases} \quad \text{auf } x \in [-1, 1]$$

Unstetig nur in 0 (Nullmenge! abzählbare Mengen sind auch Nullmengen, \mathbb{Q} ist Nullmenge), also $f \in Rie$. Aber f ohne einseitigen Limes $\lim_{x \searrow 0} f(x)$, also $f \notin R$.

Satz 4.20. (ohne Beweis) Sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ Riemann-integrierbar und $P_n [a_{n,0}, a_{n,1}, \dots, a_{n,n}]$ eine Folge von Partitionen zu $[a, b]$ mit Korn $\eta(P_n) := \max_{1 \leq k \leq n} (a_{n,k} - a_{n,k-1}) \rightarrow 0$.

Dann gilt für jede beliebig gewählte Folge von $\xi_{n,k} \in [a_{n,k-1}, a_{n,k}]$ dass der Limes

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n f(\xi_{n,k})(a_{n,k} - a_{n,k-1}) = \int_a^b f$$

existiert und unabhängig von der Wahl der $P_n, \xi_{n,k}$ gleich dem Riemann-Integral ist.

Korollar 4.21. Sei $f, g \in Rie([a, b], \mathbb{R})$, beschränkt

(i) Wenn $f = g$ f.ü., dann $\int_a^b g = \int_a^b f$

(ii) Wenn $f = g$ auf dichter Teilmenge von $[a, b]$, dann $\int_a^b g = \int_a^b f$

Beweis: (ii) Wähle die $\xi_{n,k}$ in der dichten Menge. ✓

- (i) $f = g$ f.ü. $\Rightarrow f = g$ auf dichter Menge. Sonst enthielte nämlich die Menge wo $f \neq g$ ein nichtleeres Intervall (α, β) , wäre also keine Nullmenge. □

Leider ist die Dirichlet-Funktion

$$1_{\mathbb{Q}}(x) := \begin{cases} 1 & x \in \mathbb{Q} \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \quad \text{nicht in } Rie$$

Da sowohl \mathbb{Q} als auch $\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$ dicht sind, würde $1_{\mathbb{Q}} \in Rie$ wegen Korollar 4.21 nach sich ziehen, dass $\int_0^1 1_{\mathbb{Q}} \stackrel{\mathbb{Q} \text{ dicht}}{=} \int_0^1 1 = 1$ und zugleich $\int_0^1 1_{\mathbb{Q}} \stackrel{\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}}{=} \int_0^1 0 = 0 \Rightarrow$ Widerspruch!

Also $1_{\mathbb{Q}} \notin Rie$.

Definition 4.22. [Lebesgue] (1865-1941) (1901)

$$\text{Setze } \mathfrak{H}^u := \left\{ f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \mid \text{existiert } T \ni \varphi_n \nearrow_{n \rightarrow \infty} f, \text{ f.ü.} \right\}$$

d.h. für fast alle x gilt: $\varphi_1(x) \leq \varphi_2(x) \leq \dots \nearrow f(x)$

$$\mathfrak{H}^o := \left\{ f \mid \text{ex. } T \ni \varphi_n \searrow_{n \rightarrow \infty} f, \text{ f.ü.} \right\} = -\mathfrak{H}^u$$

Definiere: $\int_a^b f := \lim \int_a^b \varphi_n \in \mathbb{R}$ für diese Folgen.

$$\text{Lebesgue-Oberintegral: } \mathfrak{L}\int_a^{b^*} f := \inf \left\{ \int_a^b h \mid h \in \mathfrak{H}^u, h \geq f \right\} \leq +\infty$$

$$\text{Lebesgue-Untersintegral: } \mathfrak{L}\int_{a^*}^b f := \sup \left\{ \int_a^b h \mid h \in \mathfrak{H}^o, h \leq f \right\} \geq -\infty$$

$$\text{Lebesgue-Integral: } \int_a^b f := \int_a^{b^*} f = \int_{a^*}^b f \text{ falls Ober- und Unter-Integral übereinstimmen.}$$

Bemerkung:

(i)

$$\begin{aligned} R &\subsetneq Rie \subsetneq \mathfrak{L} \\ Rie &\subset \mathfrak{L}, \text{ weil } T \subseteq \mathfrak{H}^o \cap \mathfrak{H}^u \\ Rie &\neq \mathfrak{L}, \text{ weil } 1_{\mathbb{Q}} \in \mathfrak{L} \setminus Rie \end{aligned}$$

Dirichlet-Funktion:

$\mathfrak{L}\int_a^b 1_{\mathbb{Q}} = \mathfrak{L}\int_a^b 0 = 0$, weil f beim Integral auf Nullmenge abgeändert werden darf, etwa $1_{\mathbb{Q}}$ zu 0, auf \mathbb{Q} .

Vorlesung
30.04.09

- (ii) Als **Lebesgue-Maß** $\lambda(A)$ einer Menge $A \in [a, b]$ bezeichnet man (falls existent)
 $\lambda(A) := \int_a^b 1_A$, wobei für die Indikatorfunktion gilt:

$$1_A(x) := \begin{cases} 1 & x \in A \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

NB: $\lambda(N) = 0$ für Lebesgue-Nullmenge

- (iii) Es gibt beschränkte Funktionen $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, die nicht Lebesgue-integrierbar sind. Deren Konstruktion benötigt stets das Auswahlaxiom. Bsp.: [Walter] „Analysis II“
 \rightarrow Banach-Tarski-Paradoxon

Vorteil des Lebesgue-Integrals: traumhafte Konvergenzsätze

Satz 4.23. [Beppo Levi] (1875-1961)

Sei $\mathfrak{L} \ni f_n \nearrow f$, f.ü. mit $\int_a^b f_n$ beschränkt. Dann folgt $f \in \mathfrak{L}$ und

$$\mathfrak{L}\text{-}\int_a^b \lim_{n \rightarrow \infty} f_n = \mathfrak{L}\text{-}\int_a^b f = \lim_{n \rightarrow \infty} \mathfrak{L}\text{-}\int_a^b f_n \quad (\text{monotone Konvergenz})$$

Satz 4.24 (Lebesgue-dominierte Konvergenz, DCT). Sei $\mathfrak{L} \ni f_n \rightarrow f$, f.ü. und $g \geq |f|$ mit $g \in \mathfrak{L}$ (integrierbare Majorante). Dann folgt $f \in \mathfrak{L}$ und

$$\mathfrak{L}\text{-}\int_a^b \lim_{n \rightarrow \infty} f_n = \mathfrak{L}\text{-}\int_a^b f = \lim_{n \rightarrow \infty} \mathfrak{L}\text{-}\int_a^b f_n$$

Wir betrachten $\mathfrak{L}^p := \{f \in \mathfrak{L} \mid |f|^p \in \mathfrak{L}\}$, $1 \leq p < \infty$

$$\|f\|_p := \left(\int_a^b |f|^p \right)^{\frac{1}{p}} \quad \text{für } f \in \mathfrak{L}^p$$

$L^p := \mathfrak{L}^p / \sim_{\text{f.ü.}}$, d.h. in L^p werden f und g als gleich betrachtet, wenn $f = g$ f.ü.

Lemma 4.25.

- (i) Für $f \in \mathfrak{L}^p$, $g \in \mathfrak{L}^q$, $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$, $1 < p < \infty$ gilt

$$\int_a^b f \cdot g \leq \|f\|_p \cdot \|g\|_q \quad (\text{Hölder-Ungleichung})$$

- (ii) Für $f, g \in \mathfrak{L}^p$, $1 \leq p < \infty$ gilt $f + g \in \mathfrak{L}^p$ und

$$\|f + g\|_p \leq \|f\|_p + \|g\|_p \quad (\text{Minkowski, Dreiecksungleichung})$$

Beweis: Regelfunktionen, Lebesgue ad libitum

(i)

$$\begin{aligned} \int_a^b f + g &\stackrel{\text{Partition}}{=} \sum_{k=1}^n f_k \cdot g_k \cdot (a_k - a_{k-1}) \\ &= \sum_{k=1}^n \underbrace{f_k \cdot (a_k - a_{k-1})^{\frac{1}{p}}}_{\alpha_k} \cdot \underbrace{g_k \cdot (a_k - a_{k-1})^{\frac{1}{q}}}_{\beta_k} \\ &\leq \left(\sum_{k=1}^n |f_k|^p \cdot (a_k - a_{k-1})^{\frac{p}{p}} \right)^{\frac{1}{p}} \cdot \left(\sum_{k=1}^n |g_k|^q \cdot (a_k - a_{k-1})^{\frac{q}{q}} \right)^{\frac{1}{q}} \\ &= \left(\int_a^b |f|^p \right)^{\frac{1}{p}} \cdot \left(\int_a^b |g|^q \right)^{\frac{1}{q}} \end{aligned}$$

(ii) $p = 1$ trivial, betrachte $p > 1$

$$\begin{aligned} \|f + g\|_p^p &= \int_a^b |f + g|^p = \int_a^b |f + g| \cdot |f + g|^{p-1} \\ &\leq \int_a^b |f| \cdot |f + g|^{p-1} + \int_a^b |g| \cdot |f + g|^{p-1} \\ &\leq \left(\int_a^b |f|^p \right)^{\frac{1}{p}} \cdot \left(\int_a^b (|f + g|^{p-1})^q \right)^{\frac{1}{q}} + \left(\int_a^b |g|^p \right)^{\frac{1}{p}} \cdot \left(\int_a^b (|f + g|^{p-1})^q \right)^{\frac{1}{q}} \\ &= \|f\|_p \cdot \left(\int_a^b |f + g|^{(p-1) \cdot \frac{p}{p-1}} \right)^{\frac{1}{p} \cdot \frac{p}{q}} + \|g\|_p \cdot \left(\int_a^b |f + g|^{(p-1) \cdot \frac{p}{p-1}} \right)^{\frac{1}{p} \cdot \frac{p}{q}} \\ &= (\|f\|_p + \|g\|_p) \cdot \|f + g\|_p^{\frac{p}{q}} \\ \Rightarrow \|f + g\|_p^{p - \frac{p}{q}} &\leq \|f\|_p + \|g\|_p \quad \square \end{aligned}$$

Satz 4.26. (ohne Beweis) L^p (mit f.ü.) ist bezüglich der Norm $\|\cdot\|_p$ ein Banachraum.

Bemerkung:

- (i) Wir haben jetzt, z.B. in L^1 , viel stärkere Konvergenzsätze als für Regelfunktionen: in R vertauscht Integral mit Konvergenz bezüglich sup-Norm
in L vertauscht Integral mit Konvergenz bezüglich p-Norm $\|\cdot\|_p$
- (ii) Wir hätten auch T , etwa bezüglich $\|\cdot\|_1$, abstrakt „vervollständigen“ können. Dann wäre aber nicht klar, in welchem Sinne $f \in L^p$ eine Funktion $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ ist.
- (iii) Spezialfall: $p = 2$. Dann haben wir den Banachraum L^2 mit Skalarprodukt $\langle f, g \rangle := \int_a^b f \cdot g$ und Norm $\|f\|_2 = \sqrt{\langle f, f \rangle}$ für $f, g \in L^2$ (d.h. Hilbertraum).
Hölder = CSU: $|\langle f, g \rangle| \leq \|f\|_2 \cdot \|g\|_2$

4.6 Mittelwertsätze und Taylorformel

Taylorentwicklung

Vorlesung
05.05.09

$$f(x) = \underbrace{\sum_{k=0}^n \frac{1}{k!} f^{(k)}(x_0)(x-x_0)^k}_{(T_n f)(x), \text{ n-tes Taylor Polynom}} + (R_n f)(x)$$

Satz 4.27. Sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{Z}, \mathcal{C}^{n+1}$. Dann gilt die folgende Darstellung des Restgliedes:

$$(R_n f)(x) = \frac{1}{n!} \int_{x_0}^x (x-t)^n f^{(n+1)}(t) dt$$

N.B.: früher war $(R_n f)(x) = \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi)(x-x_0)^{n+1}$,
[L.J. Lagrange] (1736-1813)

Beweis: Induktion nach n

$$n = 0 : \quad f(x) \stackrel{!}{=} f(x_0) + \int_{x_0}^x f'(t) dt, \text{ Fundamentalsatz 4.11 (S. 10)}$$

$$\begin{aligned} n-1 \rightarrow n : \quad & \frac{1}{n!} \int_{x_0}^x \underbrace{(x-t)^n}_{\text{diff.}} \underbrace{f^{(n+1)}(t)}_{\text{intg.}} dt \\ &= \left[\frac{1}{n!} (x-t)^n f^{(n)}(t) \right]_{x_0}^x + \frac{1}{n!} \int_{x_0}^x n(x-t)^{n-1} f^{(n)}(t) dt \\ &= -\frac{1}{n!} f^{(n)}(x_0)(x-x_0)^n + (R_{n-1} f)(x) \\ &\stackrel{\text{I.A.}}{=} f(x) - (T_n f)(x). \end{aligned}$$

□

Der Mittelwertsatz der Integralrechnung geht so:

Satz 4.28. $g, \varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$. Seien g, φ integrierbar, $|g|$ beschränkt, $\varphi \geq 0$ (und $g \cdot \varphi$ integrierbar). Dann existiert $\mu \in \mathbb{R}$, mit $\inf g \leq \mu \leq \sup g$, so dass $\int_a^b g \varphi = \mu \cdot \int_a^b \varphi$.

Beweis:

$$\begin{aligned} \inf g &\leq g && \leq \sup g \\ (\inf g) \cdot \varphi &\leq g \cdot \varphi && \leq (\sup g) \cdot \varphi \\ \int_a^b (\inf g) \cdot \varphi &\leq \int_a^b g \cdot \varphi && \leq \int_a^b (\sup g) \cdot \varphi \end{aligned}$$

□

Bemerkung:

(i) Für das Restglied R_n der Taylorentwicklung erhalten wir also

$$\begin{aligned} (R_n f)(x) &= \int_{x_0}^x \frac{1}{n!} \underbrace{(x-t)^n}_{\varphi} \underbrace{f^{(n+1)}(t)}_{g \text{ stetig, also beschränkt}} dt \\ &= \mu \cdot \int_{x_0}^x \varphi = \mu \cdot \frac{1}{(n+1)!} (x-x_0)^{n+1} \end{aligned}$$

und g stetig nimmt den Zwischenwert μ an, etwa an der Stelle ξ .

Also:

$$(R_n f)(x) = \frac{1}{(n+1)!} (x-x_0)^{n+1} f^{(n+1)}(\xi) \quad (\text{Lagrange})$$

(ii) $\varphi \equiv 1$. Dann gilt

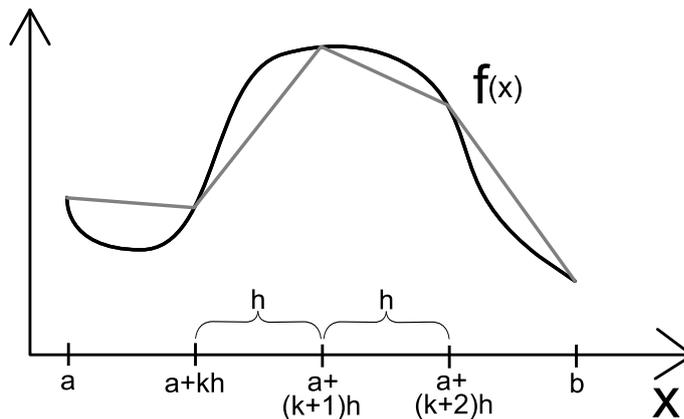
$$\mu = \frac{1}{b-a} \int_a^b g(t) dt \quad (\text{Mittelwert von } g)$$

(iii) Sei $\int_a^b \varphi > 0$. Dann gilt

$$\mu = \frac{\int_a^b (g\varphi)}{\int_a^b \varphi} = \int_a^b \left(g \cdot \left(\frac{\varphi}{\int_a^b \varphi} \right) \right)$$

mit φ gewichtetes Mittel.

Satz 4.29 (Trapezformel). Sei $f : [a, b] \rightarrow \text{Banach}$, \mathcal{C}^2 , $h := \frac{b-a}{n}$, $n \in \mathbb{N}$



$$\int_a^b f(t) dt = \sum_{k=0}^{n-1} \frac{1}{2} (f(a+kh) + f(a+(k+1)h)) h + R$$

$$\text{mit } |R| \leq \frac{b-a}{12} \sup_{[a,b]} |f''| \cdot h^2$$

Lemma 4.30. Sei $f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$, \mathcal{C}^2 . Dann gilt

$$\int_0^1 f(t) dt = \frac{1}{2}(f(0) + f(1)) - \frac{1}{12}f''(\xi)$$

für geeignetes $\xi \in [0, 1]$.

Beweis: (mieser kleiner Trick)

Wähle $\varphi(t) := \frac{1}{2}t(1-t) \Rightarrow \varphi(0) = \varphi(1) = 0$, Parabel,
 $\varphi'(t) = \frac{1}{2} - t$, $\varphi''(t) \equiv -1$.

$$\begin{aligned} \text{Also gilt: } \int_0^1 f(t) dt &= - \int_0^1 f(t) \varphi''(t) dt &= - [f \varphi']_0^1 + \int_0^1 f' \varphi' \\ &= + \frac{1}{2}(f(1) + f(0)) &+ \cancel{[f' \varphi]_0^1} - \int_0^1 f''(t) \varphi(t) dt \\ &= \frac{1}{2}(f(0) + f(1)) &- f''(\xi) \cdot \underbrace{\int_0^1 \varphi(t) dt}_{=\frac{1}{12}} \end{aligned}$$

□

Beweis (Trapez):

Additivität des Integrals:

$$\begin{aligned} \int_a^b f(t) dt &= \sum_{k=0}^{n-1} \int_0^h f(a + kh + t) dt \\ &\stackrel{t=h\tau}{=} \sum_{k=0}^{n-1} h \underbrace{\int_0^1 f(a + kh + h\tau) d\tau}_{\text{Lemma für } f(\dots+h\tau)} \\ &= \sum_{k=0}^{n-1} \frac{1}{2} (f(a + kh) + f(a + (k+1)h)) h - h \cdot \frac{1}{12} f''(\xi_k) \cdot h^2 \end{aligned}$$

Also gilt für den Fehler R :

$$|R| \leq \frac{1}{12} \left(\sum_{k=0}^{n-1} |f''(\xi_k)| \cdot \underbrace{h}_{\frac{b-a}{n}} \right) \cdot h^2 \leq \frac{1}{12} \sup |f''| \cdot (b-a) \cdot \left(\sum_{k=0}^{n-1} \frac{1}{n} \right) \cdot h^2$$

□

Der Mittelwertsatz der Differentialrechnung ist für $f : [a, b] \rightarrow Z$, Banach oder \mathbb{R}^n im allgemeinen falsch. Es gilt aber der wichtige Schrankensatz:

Satz 4.31 (Schrankensatz). Sei $f \in C^1([a, b], Z)$. Dann gilt:

$$|f(b) - f(a)| \leq \underbrace{\left(\sup_{\xi \in [a, b]} |f'(\xi)| \right)}_{\text{obere Schranke}} \cdot (b - a)$$

Beweis:

$$|f(b) - f(a)| = \left| \int_a^b f'(t) dt \right| \leq \int_a^b \underbrace{1}_{\varphi} \cdot |f'(t)| dt \stackrel{\substack{\text{MWS} \\ \text{Integralrechnung}}}{\leq} (\sup |f'|) \cdot (b - a)$$

□

N.B.: Trapezformel auch mit $f \in Z$.

4.7 Uneigentliche Integrale

Definition 4.32. Wenn der folgende Limes existiert:

$$\int_a^b f := \lim_{\substack{\tilde{a} \searrow a \\ \tilde{b} \nearrow b}} \int_{\tilde{a}}^{\tilde{b}} f$$

nennen wir ihn **uneigentliches Integral**. Dabei muss $f : (a, b) \rightarrow \text{Banach}$ nur auf jedem abgeschlossenen Teilintervall $[\tilde{a}, \tilde{b}] \subset (a, b)$ integrierbar sein. Der Limes darf nicht von der Wahl der Folgen \tilde{a}, \tilde{b} abhängen.

Beispiel.

(i)

$$\int_0^1 t^\alpha dt \Rightarrow \lim_{\tilde{a} \rightarrow 0} \left[\frac{1}{\alpha + 1} t^{\alpha+1} \right]_{\tilde{a}}^1 = \frac{1}{\alpha + 1}$$

für $\alpha + 1 > 0$ d.h. $\alpha > -1$

(ii)

$$\int_1^\infty t^\alpha dt = \lim_{\tilde{b} \rightarrow \infty} \left[\frac{1}{\alpha + 1} t^{\alpha+1} \right]_1^{\tilde{b}} = \frac{1}{\alpha + 1}$$

für $\alpha + 1 < 0$ d.h. $\alpha < -1$

(iii)

$$\int_0^1 \sin\left(\frac{1}{t}\right) dt = \lim_{\tilde{a} \searrow 0} \int_{\tilde{a}}^1 \sin\left(\frac{1}{t}\right) dt$$

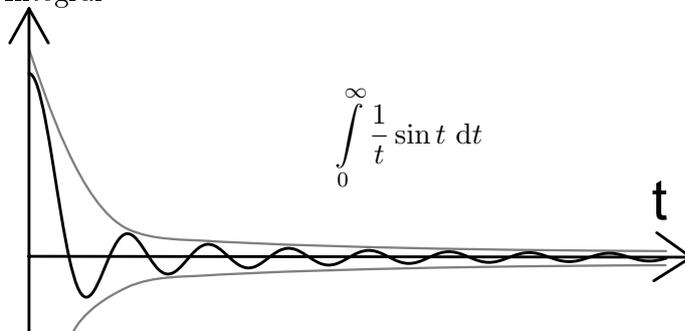
Cauchy Kriterium: $0 < \tilde{a}_1 \leq \tilde{a}_2$

$$\left| \int_{\tilde{a}_1}^1 \sin\left(\frac{1}{t}\right) dt - \int_{\tilde{a}_2}^1 \sin\left(\frac{1}{t}\right) dt \right| \leq \int_{\tilde{a}_1}^{\tilde{a}_2} \left| \sin\left(\frac{1}{t}\right) \right| dt \leq |\tilde{a}_1 - \tilde{a}_2|$$

Also existiert das uneigentliche Integral.

Generell konvergiert $\int_a^b f$ uneigentlich, falls $\int_a^b |f| < \infty$. Solche Integrale nennt man auch *absolut konvergent*.

(iv) Dirichlet-Integral



uneigentlich konvergent, aber nicht absolut konvergent

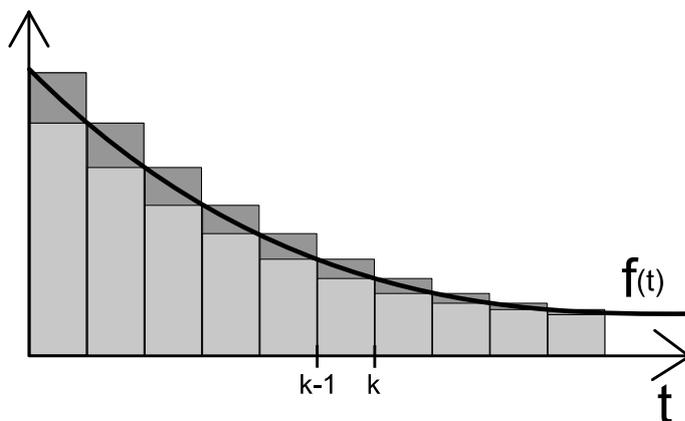
Integration und Summation

Vorlesung
07.05.09

Satz 4.33. Sei $f \geq 0$ monoton fallend, $f : [0, \infty) \rightarrow [0, \infty)$, $f_k := f(k)$, $k \in \mathbb{N}_0$. Dann gilt

$$\sum_{k=0}^{\infty} f_k \text{ absolut konvergent} \Leftrightarrow \int_0^{\infty} f(t) dt \text{ uneigentlich, (absolut) konvergent}$$

Beweis:



$$\int_1^n f(t) dt \leq \sum_{k=1}^n f_k \leq \int_0^n f(t) dt \leq \sum_{k=0}^n f_k$$

Partialsummen bzw. $\int^n f$ beschränken einander. □

Beispiel. die Γ -Funktion

$$\Gamma(\alpha) := \int_0^{\infty} t^{\alpha-1} e^{-t} dt, \alpha > 0$$

absolut konvergentes uneigentliches Integral:

(i) $\int_1^{\infty} t^{\alpha-1} e^{-t} dt$ konvergiert, weil $C > 0$ existiert:

$$|t^{\alpha-1} e^{-t}| \leq C \cdot e^{-\frac{t}{2}} \quad \text{für alle } t \geq 1$$

(ii) $\int_0^1 t^{\alpha-1} e^{-t} dt$ konvergiert, weil:

$$|t^{\alpha-1} e^{-t}| \leq t^{\alpha-1} \quad \text{für } 0 < t \leq 1$$

Durch partielle Integration (zunächst für $\int_{\tilde{a}}^{\tilde{b}}$, dann mit $\tilde{a} \searrow 0, \tilde{b} \nearrow \infty$) folgt

$$\begin{aligned} \Gamma(\alpha + 1) &= \int_0^{\infty} t^{\alpha-1} e^{-t} dt \\ &= [-t^{\alpha} e^{-t}]_0^{\infty} + \alpha \cdot \int_0^{\infty} t^{\alpha-1} e^{-t} dt \\ &= \alpha \cdot \Gamma(\alpha) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (\forall \alpha > 0) \quad \Gamma(\alpha + 1) &= \alpha \cdot \Gamma(\alpha) \\ &= \Gamma(1) = 1 \\ &\Rightarrow \Gamma(n + 1) = n! \\ \Gamma\left(\frac{1}{2}\right) &= \sqrt{\pi} = \left(-\frac{1}{2}\right)! \end{aligned}$$

Satz 4.34. (Beweis: Forster) Es gibt genau eine Funktion $\Gamma : (0, \infty) \rightarrow (0, \infty)$, die (*) erfüllt, so dass zusätzlich $\log \Gamma$ konvex ist.

Satz 4.35 (Stirling-Formel).

$$n! \sim \sqrt{2\pi n} n^{n+\frac{1}{2}} e^{-n} \quad \text{für } n \rightarrow \infty, \text{ d.h.}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n!}{\sqrt{2\pi n} n^{n+\frac{1}{2}} e^{-n}} = 1$$

Genauer gilt

$$\sqrt{2\pi n} n^{n+\frac{1}{2}} e^{-n} < n! < \sqrt{2\pi n} n^{n+\frac{1}{2}} e^{-n+\frac{1}{12(n-1)}}$$

(d.h. $n!$ wird durch rechte Seite mit relativem Fehler $\approx \frac{1}{12(n-1)}$ angenähert: 1% für $n = 10$)

[Stirling] (1692-1770) 1730

[de Moivre] (1667-1754) 1730

Beweis:

$$\begin{aligned} \int_1^n \log t \, dt &= \sum_{k=1}^{n-1} \int_k^{k+1} \log t \, dt \stackrel{\text{Trapez-Lemma}}{=} \sum_{k=1}^{n-1} \frac{1}{2} (\log(k) + \log(k+1)) - \frac{1}{12} \left(-\frac{1}{\xi_k^2} \right) \\ &= \underbrace{\left(\sum_{k=1}^n \log k \right)}_{\log(n!)} - \frac{1}{2} \log n - \frac{1}{12} \sum_{k=1}^{n-1} \underbrace{-\frac{1}{\xi_k^2}}_{\log''(\xi_k)} \\ \int_1^n \log t \, dt &= [t \cdot \log t - t]_1^n \\ &= n \cdot \log n - n + 1 \end{aligned}$$

Also

$$\log(n!) = \log \left(n^{n+\frac{1}{2}} e^{-n} \exp \left(\overbrace{1 - \frac{1}{12} \sum_{k=1}^{n-1} \frac{1}{\xi_k^2}}^{c_n} \right) \right) \leq \sum \frac{1}{k^2}$$

Zu zeigen ist nun:

$$c_n = \frac{n!}{n^{n+\frac{1}{2}} e^{-n}} \xrightarrow{!} \sqrt{2\pi}$$

$$\begin{aligned} \sqrt{2\pi} &= 2 \cdot \sqrt{\frac{\pi}{2}} = 2 \cdot \lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt{\prod_{k=1}^n \frac{4k^2}{4k^2 - 1}} \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} 2 \cdot \frac{2 \cdot 4 \cdot \dots \cdot (2n)}{1 \cdot 3 \cdot \dots \cdot (2n-1) \cdot \sqrt{2n+1}} \end{aligned}$$

Mit $c := \lim_{n \rightarrow \infty} c_n$ gilt weiterhin:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{c_n^2}{c_{2n}} = \frac{c^2}{c} = c$$

Zeige also, dass:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{c_n^2}{c_{2n}} = \sqrt{2\pi} \quad \text{bzw.} \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{c_n^2}{c_{2n} \cdot \sqrt{2\pi}} = 1$$

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{c_n^2}{c_{2n} \cdot \sqrt{2\pi}} &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{(1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot n) \cdot (1 \cdot 2 \cdot \dots \cdot n) \cdot 2^{2n+\frac{1}{2}} \cdot n^{2n+\frac{1}{2}} \cdot e^{-2n} \cdot (1 \cdot 3 \cdot \dots \cdot (2n-1)) \cdot \sqrt{2n+1}}{n^{2n+1} e^{-2n} \cdot (1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot \dots \cdot (2n)) \cdot 2 \cdot \underbrace{(2 \cdot 4 \cdot \dots \cdot (2n))}_{2^n \cdot n!}} \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\sqrt{2n} \cdot \sqrt{2n+1}}{n \cdot 2} = 1 \\ \sqrt{2\pi} &= \lim_{n \rightarrow \infty} c_n = \exp \left(1 - \frac{1}{12} \cdot \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{\xi_k^2} \right) = c_n \cdot \exp \left(-\frac{1}{12} \cdot \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{\xi_k^2} \right) \\ \sqrt{2\pi} n^{n+\frac{1}{2}} e^{-n} &< n! = c_n \cdot n^{n+\frac{1}{2}} e^{-n} < \sqrt{2\pi} n^{n+\frac{1}{2}} e^{-n+\frac{1}{12(n-1)}} \end{aligned}$$

$$\sum_{k=n}^{\infty} \frac{1}{\xi_k^2} \leq \sum_{k=n}^{\infty} \frac{1}{k^2} \leq \int_{n-1}^{\infty} \frac{1}{t^2} dt = \frac{1}{n-1}$$

□

früher:

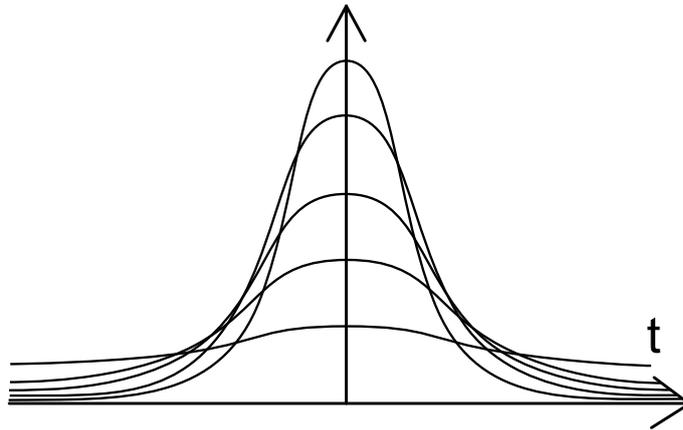
$$n^n e^{-(n-1)} < n! < n^{n+1} e^{-(n-1)}$$

4.8 Dirac-Folgen

Definition 4.36. Eine Folge integrierbarer $\varphi_n : \mathbb{R} \rightarrow [0, \infty)$ (insbesondere $\varphi_n \geq 0$) heißt **Dirac-Folge**, wenn gilt

- (i) $\int_{-\infty}^{\infty} \varphi_n = 1 \quad (\forall n)$
- (ii) $\forall \varepsilon > 0 \quad \forall \delta > 0 \quad \exists n_0 \quad \forall n \geq n_0 : \int_{|t| \geq \delta} \varphi_n(t) dt < \varepsilon$

NB: (zu (i)) Die Einheitsmasse der $\varphi(n)$ konzentriert sich also immer mehr bei Null.



Beispiel. (i) Sei $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow [0, \infty)$ stetig, $\varphi \geq 0$, $\int_{\mathbb{R}} \varphi = 1$. Dann ist

$$\varphi_n(t) := \underbrace{n}_{\text{streckt } \varphi} \cdot \varphi\left(\underbrace{\frac{t}{n}}_{\text{staucht } \varphi}\right)$$

eine Dirac-Folge.

Tatsächlich:

$$\int_{-\infty}^{\infty} \varphi_n(t) dt = \int_{-\infty}^{\infty} n \cdot \varphi(nt) dt = 1$$

und

$$\int_{-\delta}^{\delta} \varphi_n(t) dt \stackrel{nt=\tau}{=} \int_{-n\delta}^{n\delta} \varphi(\tau) d\tau \geq 1 - \varepsilon$$

weil $\int_{-\infty}^{\infty} \varphi(\tau) d\tau = 1$ uneigentlich konvergent. Folglich

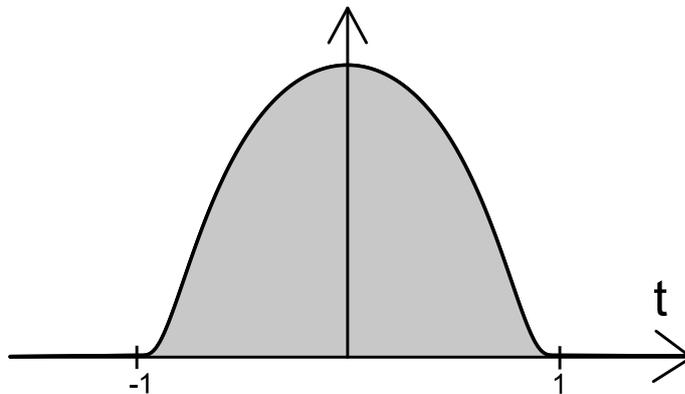
$$\int_{|t| \geq \delta} \varphi_n(t) dt = \int_{\mathbb{R}} \varphi_n(t) dt - \int_{|t| \leq \delta} \varphi_n(t) dt \leq 1 - (1 - \varepsilon) = \varepsilon$$

Zum Bsp. kann φ sogar analytisch sein:

$$\varphi(t) := \frac{1}{\pi} \cdot \frac{1}{1+t^2}$$

Oder $\varphi \in C^\infty$ aber nur auf $[-1; 1]$ ungleich Null (C^∞ -Hut)

$$\varphi(t) := \begin{cases} c \cdot \exp\left(\frac{1}{t^2-1}\right) & |t| < 1 \\ 0 & |t| \geq 1 \end{cases} \quad \text{für geeignetes } c > 0$$



$\varphi_n(t) := c_n \cdot ((1-t^2)_+)^n$, wobei

$$\xi_+ := \begin{cases} \xi & \text{für } \xi \geq 0 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

den positiven Anteil von ξ bezeichnet

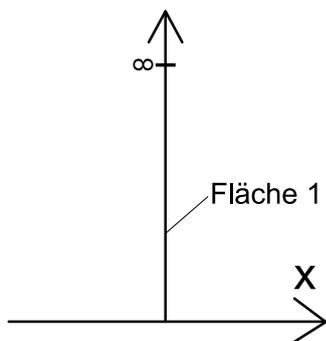
Satz 4.37. Sei φ_n Dirac-Folge, $f \in \mathcal{BC}^0(\mathbb{R}, \mathbb{R})$. Dann gilt für die Faltungen

Vorlesung
12.05.2009

$$\begin{aligned} f_n(x) &:= (\varphi_n * f)(x) := \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi_n(x-y)f(y) dy \\ &\stackrel{!}{=} (f * \varphi_n)(x) \end{aligned}$$

auch $f_n \in \mathcal{BC}^0$ (Übung!) und vor allem:

$$f_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} f(x) \text{ gleichmäßig auf beschränkten } x\text{-Intervallen}$$



Sprechweise: $\varphi_n \rightarrow \delta_0$, Dirac-„Funktion“

$$f(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta_0(x-y)f(y) dy$$

besser: δ_0 **Dirac-Distribution** oder **Dirac-Maß**

Beweis:

$$\begin{aligned} (g * f)(x) &= \int_{-\infty}^{+\infty} \underbrace{g(x-y)}_{=y'} f(y) dy && x - y' = y \\ &= - \int_{+\infty}^{-\infty} f(x-y')g(y') dy' && = (f * g)(x) \end{aligned}$$

Und jetzt wird abgeschätzt mit $|f| \leq M \in \mathbb{R}$ und gleichmäßiger Stetigkeit ($|x-y| \leq \delta \Rightarrow |f(x) - f(y)| \leq \varepsilon$ (auf beschränkten Intervallen)) und miesem Trick:

$$\begin{aligned} |f_n(x) - f(x)| &= |(f * \varphi_n)(x) - f(x)| \\ &= \left| \int_{-\infty}^{+\infty} (f(x-y) - f(x)) \varphi_n(y) dy \right| \\ &\leq \int_{|y| \geq \delta} \underbrace{|f(x-y) - f(x)|}_{\leq 2M} \varphi_n(y) dy + \int_{|y| \leq \delta} |f(x-y) - f(x)| \varphi_n(y) dy \\ &\stackrel{n \geq n_0}{\leq} \underbrace{2M\varepsilon}_{(ii)} + \varepsilon \int_{\mathbb{R}} \varphi_n \leq (2M+1)\varepsilon. \quad \square \end{aligned}$$

Satz 4.38 (Approximationssatz von Weierstrass (1815-1897)).

Sei $[a, b]$ beschränktes Intervall.

Dann gilt: Die Polynome sind dicht in $(\mathcal{B})\mathcal{C}^0([a, b], \mathbb{R})$, d.h.: jede stetige Funktion auf (a, b) ist beliebig genau und gleichmäßig auf $[a, b]$ durch Polynome approximierbar.

Beweis: Ohne Einschränkung: $a = 0, b = 1$.

Sonst betrachte $\tilde{f}(\tau) := f(\underbrace{(1-\tau)a + \tau b}_t)$, $0 \leq \tau \leq 1$

Ohne Einschränkung: $f(0) = f(1) = 0$.

Sonst betrachte $\tilde{f}(t) := f(t) - ((1-t)f(0) + tf(1))$

Setze $f(t)$ fort durch $f(t) := 0$ für $t \notin (0, 1)$; dann $f \in \mathcal{BC}^0$. Und jetzt wird gefaltet mit Landau-Ketten:

$$\begin{aligned}
\varphi_n(t) &:= (1 - t^2)_+^n \\
f_n(t) &:= (f * \varphi_n)(x) \\
&= \int_{\mathbb{R}^0}^1 (1 - (x - t)^2)_+^n f(t) dt \\
&= \int_0^1 (1 - (x - t)^2)^n f(t) dt \\
&= (\text{Polynom vom Grad } \leq 2n)
\end{aligned}$$

und $f_n \rightarrow f$ gleichmäßig auf $[0, 1]$ nach vorherigem Satz. □

4.9 Fourier-Reihen

[Lang], [Forster], [Heuser II]

Sei $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$ 2π -periodisch, d.h. $f(t + 2\pi) = f(t)$ ($\forall t \in \mathbb{R}$)

[Fourier] (1768-1830) hatte folgendes Ziel:

schreibe f als Summe

$$f(t) = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k \cdot \underbrace{e^{ikt}}_{\cos kt + i \sin kt}$$

mit geeigneten $c_k \in \mathbb{C}$.

Wir betrachten $f \in \tilde{L}^2 := \{f \mid 2\pi\text{-periodisch, } f|_{[0, 2\pi]} \in L^2([0, 2\pi], \mathbb{C})\}$

Auf \tilde{L}^2 haben wir das (hermitesche) Skalarprodukt

$$\langle f, g \rangle := \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \overline{f(t)} g(t) dt$$

und Norm

$$\|f\|_{L^2} := \sqrt{\langle f, f \rangle}$$

Dadurch wird \tilde{L}^2 zu einem Hilbert-Raum.

Lemma 4.39 (1). Sei $e_k(t) := e^{ikt}$, $k \in \mathbb{Z}$.

(i) *Orthogonalitäts-Relationen*

$$\langle e_k, e_l \rangle = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} e^{i(l-k)t} dt = \delta_{kl} := \begin{cases} 1 & k = l \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Insbesondere sind die $(e_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ ein ONS in \tilde{L}^2 .

(ii) Sei $f = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k e_k$ mit $\sum_{k \in \mathbb{Z}} |c_k|^2 < \infty$

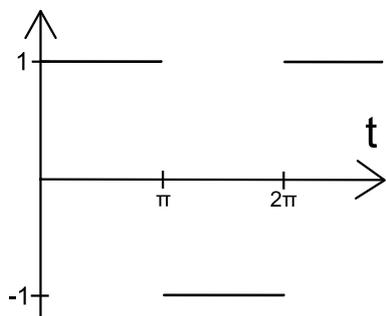
Dann gilt:

$$c_k = \langle e_k, f \rangle = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(t) e^{-ikt} dt \quad (\forall k \in \mathbb{Z})$$

und $f \in \tilde{L}^2$ mit $\|f\|_{L^2}^2 = \sum_{k \in \mathbb{Z}} |c_k|^2$.

Die c_k heißen **Fourier-Koeffizienten** von f .

Beispiel (Rechteck-Schwingung).



$$f(t) := \begin{cases} 1 & 0 < t < \pi \\ -1 & \pi < t < 2\pi \end{cases}$$

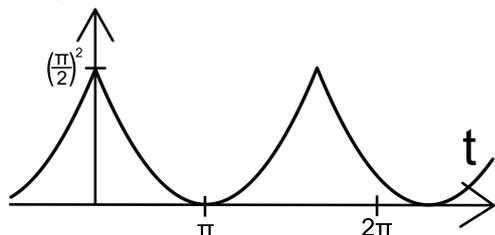
2π - periodisch fortgesetzt

$$\begin{aligned} c_k &= \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(t) e^{-ikt} dt \\ &= \frac{1}{2\pi} \left(\int_0^{\pi} e^{-ikt} dt - \int_{\pi}^{2\pi} e^{-ikt} dt \right) \\ &= \frac{1}{2\pi} \left(\int_0^{\pi} e^{-ikt} dt - (-1)^k \int_{\pi}^{2\pi} e^{-ik(t-\pi)} dt \right) \\ &= \frac{1}{2\pi} (1 - (-1)^k) \left[-\frac{1}{ik} e^{-ikt} \right]_0^{\pi} \\ &= \frac{1}{2\pi ik} (1 - (-1)^k)^2 = \begin{cases} 0 & k \text{ gerade } (k = 0 \text{ auch!}) \\ \frac{2}{\pi ik} & k \text{ ungerade} \end{cases} \end{aligned}$$

Wir vermuten und hoffen also (per Lemmata):

$$\begin{aligned} f(t) &= \sum_{\substack{k=1 \\ k \text{ ungerade}}}^{\infty} \frac{2}{\pi ik} (e^{+ikt} - e^{-ikt}) \\ &= + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{4}{\pi k} \sin kt \end{aligned}$$

Beispiel.



$$f(t) := \frac{1}{4}(t - \pi)^2, \quad 0 \leq t \leq 2\pi$$

periodisch fortsetzen

Vorlesung
14.05.2009

Fourier-Reihe zu f :

$$\begin{aligned}c_k &= \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{1}{4}(t - \pi)^2 e^{-ikt} dt \\ &= \frac{1}{2k^2} \\ c_0 &= \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{1}{4}(t - \pi)^2 dt = \frac{\pi^2}{12}\end{aligned}$$

Also konvergiert die Fourier-Reihe

$$\tilde{f}(t) = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k e^{ikt} = \frac{\pi^2}{12} + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2} \cos(kt)$$

absolut und gleichmäßig auf $[0, 2\pi]$.

Frage: $f(t) \equiv \tilde{f}(t)$?

1. Antwort: für *stetige* f ist das ein allgemeiner Satz

2. Antwort: für *unser* f rechnen wir es aus

Falls tatsächlich $f \equiv \tilde{f}$, dann folgt

mit $t = 0$: $\frac{1}{4}\pi^2 = f(0) = \tilde{f}(0) = \frac{\pi^2}{12} + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2}$, also

$$\zeta(2) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2} = \frac{\pi^2}{6}$$

Riemannsches ζ -Funktion: $\zeta(s) := \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^s}$

mit $t = \pi$: $0 = f(\pi) = \tilde{f}(\pi) = \frac{\pi^2}{12} - \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^{k+1} \frac{1}{k^2} \Rightarrow \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^{k+1} \frac{1}{k^2} = \frac{\pi^2}{12}$

Um zu zeigen, dass $f(t) \equiv \tilde{f}(t)$ tricksen wir

$$\tilde{f}'(t) \stackrel{?}{=} - \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k} \sin(kt)$$

Problem: harmonische Reihe, divergiert

heller Wahnsinn: nochmal differenzieren

$$\tilde{f}''(t) = \sum_{k=1}^{\infty} \cos(kt)$$

aber: endliche Summen sind explizit bekannt

$$\begin{aligned}
 \sum_{k=1}^n \cos(kt) &= \Re \sum_{k=1}^n \underbrace{(e^{it})^k}_q \\
 &= \Re q \cdot \frac{1 - q^n}{1 - q} \\
 &= \Re \frac{(e^{int} - 1)e^{it} \cdot e^{-i \cdot \frac{t}{2}}}{(e^{it} - 1)e^{-i \cdot \frac{t}{2}}} \\
 &= \Re \frac{e^{i(n+\frac{1}{2})t} - e^{i \cdot \frac{t}{2}}}{2i \sin(\frac{t}{2})} \\
 &= \frac{\sin((n + \frac{1}{2})t) - \sin(\frac{t}{2})}{2 \sin(\frac{t}{2})} \\
 &= \frac{\sin((n + \frac{1}{2})t)}{2 \sin(\frac{t}{2})} - \frac{1}{2}
 \end{aligned}$$

Für beliebig kleine $\delta > 0$, $t \in [\delta, 2\pi - \delta]$ gilt also für die Partialsummen

$$\begin{aligned}
 -\sum_{k=1}^n \frac{1}{k} \sin(kt) &= \sum_{k=1}^n \int_{\pi}^t \cos(kt) dt \\
 &= \underbrace{\int_{\pi}^t \frac{1}{2 \sin(\frac{t}{2})} \cdot \sin((n + \frac{1}{2})t) dt}_{\mathcal{O}(\frac{1}{n}) \rightarrow 0} - \frac{1}{2}(t - \pi) \xrightarrow{\text{glm.}} -\frac{1}{2}(t - \pi)
 \end{aligned}$$

Also konvergiert $c_0 + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2} \cos(kt) \rightarrow \tilde{f}$ in \mathcal{BC}^1 (Banachraum!) und es gilt

$$\tilde{f}'(t) = -\frac{1}{2}(t - \pi) \quad t \in [\delta, 2\pi - \delta]$$

Beide Seiten integrieren:

$$\tilde{f}(t) = f(t) + C$$

$t \in [\delta, 2\pi - \delta](\forall \delta) \Rightarrow \forall t \in (0, 2\pi) \Rightarrow \forall t \in \mathbb{R}$

Was ist C ? Mittelwert beider Seiten:

$$c_0 = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \tilde{f} = \underbrace{\left(\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f \right)}_{=: c_0} + C$$

$$\Rightarrow C = 0 \Rightarrow f \equiv \tilde{f}$$

Lemma 4.40 (2). Sei $f \in \tilde{L}^2$, d.h. $\|f\|_2^2 < \infty$. Definiere $c_k := \langle e_k, f \rangle$. Dann folgt $\sum_{k \in \mathbb{Z}} |c_k|^2 = \|f\|_2^2 < \infty$ und $f = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k e_k$.

Betrachte den Hilbert-Raum

$$l^2 := \left\{ (c_k)_{k \in \mathbb{Z}} \mid c_k \in \mathbb{C}, \sum_{k \in \mathbb{Z}} |c_k|^2 < \infty \right\}$$

Skalarprodukt ($\forall a, b \in l^2$)

$$\begin{aligned} \langle a, b \rangle_{l^2} &:= \sum_{k \in \mathbb{Z}} \bar{a}_k b_k \\ \|c\|_{l^2}^2 &:= \langle c, c \rangle = \sum_{k \in \mathbb{Z}} |c_k|^2 \end{aligned}$$

Satz 4.41. Die Abbildung $c : \tilde{L}^2 \rightarrow l^2$ mit $f \mapsto c(f) := (c_k(f))_{k \in \mathbb{Z}}$ (wobei $c_k(f) := \langle e_k, f \rangle_{\tilde{L}^2} = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(t) e^{-ikt} dt$) ist ein linearer, beschränkter (also stetiger) und unitärer Isomorphismus, d.h.:

$$\text{unitär:} \quad \langle c(f), c(g) \rangle_{l^2} = \langle f, g \rangle_{\tilde{L}^2} \quad (\forall f, g \in \tilde{L}^2)$$

Isomorphismus: bijektiv mit linearer, beschränkter, stetiger und unitärer Umkehrung

Es gilt

$$f = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k(f) e_k \quad (\forall f \in \tilde{L}^2)$$

Umkehrung = Darstellung durch Fourier-Reihen

Beweis:

- (i) $f \mapsto c(f)$, $\|c(f)\|_{l^2} = \|f\|_{\tilde{L}^2}$
linear, beschränkt (also stetig), erhält Norm
- (ii) *unitär*: abstrakter Unsinn, denn in jedem Hilbert-Raum mit **hermiteschem Skalarprodukt** $\langle x, y \rangle$ (d.h. $\langle x, x \rangle \geq 0$, $\langle x, x \rangle = 0 \Leftrightarrow x = 0$ und $\langle x, y \rangle$ beinahe linear, also $\langle \lambda x, y \rangle = \bar{\lambda} \cdot \langle x, y \rangle$ und $\langle x, \lambda y \rangle = \lambda \langle x, y \rangle$) gilt

$$\begin{aligned} \|x + y\|^2 &= \langle x + y, x + y \rangle = \|x\|^2 + \|y\|^2 + \underbrace{\langle x, y \rangle + \langle y, x \rangle}_{2 \cdot \Re \langle x, y \rangle} \\ \|x + iy\|^2 &= \langle x + iy, x + iy \rangle = \|x\|^2 + \|y\|^2 + i \langle x, y \rangle - i \langle y, x \rangle \\ &= \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2i \cdot \Im \langle x, y \rangle \end{aligned}$$

Erhält also die lineare Abbildung die Norm, dann auch das Skalarprodukt.

- (iii) *Isomorphismus*: Lemma 1

□

Lemma 4.42 (nochmal Lemma 1; Orthonormalsystem und Umkehrung). Sei $e_k(t) = e^{ikt} = \cos(kt) + i \cdot \sin(kt)$. Dann gilt

(i)

$$\langle e_k, e_l \rangle = \delta_{kl} = \begin{cases} 1 & k = l & (\text{normiert}) \\ 0 & \text{sonst} & (\text{orthogonal}) \end{cases}$$

Vorlesung
19.05.2009

(ii) Zu $c \in l^2$ ist $f_\infty = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k e_k \in \tilde{L}^2$ und $c_k = \langle e_k, f_\infty \rangle$, $\|f_\infty\|^2 = \|c\|^2 = \sum_{k \in \mathbb{Z}} |c_k|^2$

Beweis:

(i)

$$\begin{aligned} \langle e_k, e_l \rangle &= \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} e^{-ikt} e^{ilt} dt \\ &= \begin{cases} k = l: & \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} 1 dt = 1 \\ k \neq l: & \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} e^{i(l-k)t} dt = \frac{1}{2\pi} \frac{1}{i(l-k)} [e^{i(l-k)t}]_0^{2\pi} = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

(ii) $f_n := \sum_{|k| \leq n} c_k e_k \in \tilde{L}^2$ ist Cauchy-Folge, denn (mit $m < n$):

$$\begin{aligned} \|f_n - f_m\|^2 &= \left\| \sum_{m < |k| \leq n} c_k e_k \right\|^2 = \left\langle \sum_{m < |k| \leq n} c_k e_k, \sum_{m < |k| \leq n} c_k e_k \right\rangle \\ &= \sum_{m < |k| \leq n} \sum_{m < |l| \leq n} \langle c_k e_k, c_l e_l \rangle = \sum_{m < |k| \leq n} |c_k|^2 \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0 \end{aligned}$$

da $\sum_{k \in \mathbb{Z}} |c_k|^2 < \infty$.

Wegen Vollständigkeit von \tilde{L}^2 :

$$\begin{aligned} f_\infty &:= \lim_{n \rightarrow \infty} f_n = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k e_k \\ \|f_n\|^2 &= \sum_{|k| \leq n} |c_k|^2 \\ \|f_\infty\| &\stackrel{\text{da Norm stetig}}{=} \lim_{n \rightarrow \infty} \|f_n\| = \sqrt{\sum_{k \in \mathbb{Z}} |c_k|^2} = \|c\| \end{aligned}$$

Cauchy-Schwarz: $|\langle f, g \rangle| \leq \|f\| \cdot \|g\|$ (hier: Hölder-Ungleichung mit $p = 2$)

$$\begin{aligned} \|f \cdot g\|_{L^1} &\leq \|f\|_{L^2} \cdot \|g\|_{L^2} \\ \int |f(t) \cdot g(t)| dt &\leq \left(\int |f(t)|^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \cdot \left(\int |g(t)|^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

\implies Stetigkeit von $\langle _, _ \rangle$:

$$\begin{aligned} \langle f + h, g \rangle &= \langle f, g \rangle + \langle h, g \rangle \\ |\langle f + h, g \rangle - \langle f, g \rangle| &= |\langle h, g \rangle| \leq \|h\| \cdot \|g\| \\ \langle e_m, f_\infty \rangle &= \left\langle e_m, \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k e_k \right\rangle = \sum_{k \in \mathbb{Z}} \langle e_m, c_k e_k \rangle = c_m \\ \langle e_m, f_\infty \rangle &= \left\langle e_m, \lim_{n \rightarrow \infty} f_n \right\rangle \stackrel{\text{Stetigkeit}}{=} \lim_{n \rightarrow \infty} \langle e_m, f_n \rangle = c_m \end{aligned}$$

□

Lemma 4.43 (Lemma 2 nochmal; Isomorphismus). Sei $f \in \tilde{L}^2$. Setze $c_k = \langle e_k, f \rangle$. Dann gilt:

(i)

$$\underbrace{\sum_{k \in \mathbb{Z}} |c_k|^2}_{=\|c\|^2} = \|f\|^2 < \infty$$

(ii) $f_\infty := \sum_{|k| \leq n} c_k e_k \in \tilde{L}^2$. Dann ist $f_\infty(t) = f(t)$ für alle $t \in [0, 2\pi] \setminus \text{Lebesgue-Nullmenge}$
bzw. $\|f_\infty - f\| = 0$.

Beweis:

$$f_n := \sum_{|k| \leq n} c_k e_k \in \tilde{L}^2$$

f_n = orthogonale Projektion von f auf $E_n = \text{span}\{e_k \mid |k| \leq n\}$ denn

$$\forall |k| \leq n : \langle f - f_n, e_k \rangle = 0$$

$$\text{d.h. } f - f_n \perp E_n$$

$$\begin{aligned} (*) \quad \|f\|^2 &= \langle f, f \rangle = \langle f - f_n + f_n, f - f_n + f_n \rangle \\ &= \|f - f_n\|^2 + \|f_n\|^2 + \underbrace{\langle f - f_n, f_n \rangle}_0 + \underbrace{\langle f_n, f - f_n \rangle}_0 \\ \implies \sum_{|k| \leq n} |c_k|^2 &= \|f_n\|^2 \leq \|f\|^2 \quad \text{also } c = (c_k)_{k \in \mathbb{Z}} \in l^2 \\ \stackrel{\text{Lemma 1}}{\implies} f_\infty &= \lim_{n \rightarrow \infty} f_n = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k e_k \in \tilde{L}^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle _, _ \rangle \text{ stetig} &\stackrel{(*)}{\implies} \|f\|^2 = \|f - f_\infty\|^2 + \|f_\infty\|^2 \\ \|f\|^2 &\geq \|f_\infty\|^2 \quad (\text{Besselsche Ungleichung}) \end{aligned}$$

Zeige also noch $\|f\| = \|f_\infty\|$.

Plan:

- (i) spezielle Treppenstufe $T_a = \mathcal{X}_{[0,a]} = 1_{[0,a]}$
- (ii) allgemeine Treppenstufe $T_{[\alpha,\beta]} = \mathcal{X}_{[\alpha,\beta]} = 1_{[\alpha,\beta]}$
- (iii) Treppenfunktion
- (vi) f

zu (vi): Zu jedem $\varepsilon > 0$ existiert eine Treppenfunktion T , sodass: $\|T - f\|_{L^2} < \varepsilon$.

$$(L^2 = \overline{T}^{\|\cdot\|_{L^2}})$$

$\|T - T_\infty\| = 0$ wegen (iii) und $T = T_\infty$.

$$\begin{aligned} \|f_\infty\| &= \|T_\infty + f_\infty - T_\infty\| \stackrel{\text{Dreieck}}{\geq} \|T_\infty\| - \|f_\infty - T_\infty\| \\ &\stackrel{\text{Lemma 1}}{=} \|T_\infty\| - \|(f - T)_\infty\| \\ &\stackrel{\text{Bessel}}{\geq} \|T\| - \|f - T\| \\ &\stackrel{\text{Dreieck}}{\geq} \|f\| - 2\|T - f\| \\ &\geq \|f\| - 2\varepsilon \end{aligned}$$

Also $\|f\| - 2\varepsilon \leq \|f_\infty\| \leq \|f\|$ und mit $\varepsilon \rightarrow 0$ folgt dann: $\|f\| = \|f_\infty\|$

zu (i):

$$T_a(t) = 1_{[0,a]}(t) = \begin{cases} 1 & 0 \leq t \leq a \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \quad 0 \leq a \leq 2\pi$$

$$c_k(T_a) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} T_a(t) e^{-ikt} dt = \frac{1}{2\pi} \left[-\frac{1}{ik} e^{-ikt} \right]_0^a \quad k \neq 0$$

$$c_k(T_a) = \begin{cases} \frac{1}{2\pi ik} (1 - e^{-ika}) & k \neq 0 \\ \frac{a}{2\pi} & k = 0 \end{cases}$$

$$\sum_{k \in \mathbb{Z}} |c_k|^2 = \left(\frac{a}{2\pi}\right)^2 + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1 - \cos(ka)}{\pi^2 k^2}$$

Wir wissen (Bsp.2): $\frac{1}{4}(\pi - t)^2 = \frac{\pi^2}{12} + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\cos(kt)}{k^2}$. Also

$$\begin{aligned} \|c\|^2 &= \frac{a^2}{4\pi^2} + \underbrace{\frac{1}{6}}_{\frac{1}{\pi^2} \sum \frac{1}{k^2}} - \frac{1}{\pi^2} \underbrace{\left(\frac{1}{4}(\pi - a)^2 - \frac{\pi^2}{12} \right)}_{\sum \frac{\cos(ka)}{k^2}} \\ &= \frac{a^2}{4\pi^2} + \frac{1}{6} - \frac{1}{\pi^2} \left(\frac{\pi^2}{6} - \frac{\pi a}{2} + \frac{a^2}{4} \right) \\ &= \frac{a}{2\pi} = \frac{1}{2\pi} \int |T_a(t)|^2 dt = \|T_a\|^2 \end{aligned}$$

zu (ii):

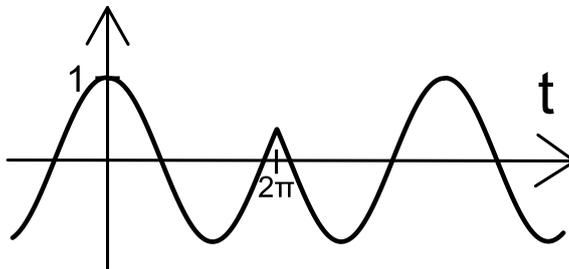
$$1_{[\alpha,\beta]}(t) = T_{[0,\beta-\alpha]}(t + \alpha) \quad \text{genauso}$$

zu (iii):

$$\begin{aligned} T &= \sum_{j=0}^{n-1} a_j \cdot 1_{[t_j, t_{j+1}]} = \sum_{j=0}^{n-1} a_j \mathcal{X}_j \\ \|T - T_\infty\| &= \sum_{j=0}^{n-1} \|a_j(\mathcal{X}_j - (\mathcal{X}_j)_\infty)\| = \sum_{j=0}^{n-1} |a_j| \cdot \|\mathcal{X}_j - (\mathcal{X}_j)_\infty\| = 0 \end{aligned}$$

Beispiel (3). Partialbruchzerlegung des Kotangens: $x \notin \mathbb{Z}$

$$f(t) := \cos(xt), |t| < \pi, 2\pi\text{-periodisch fortsetzen } (f \in \mathcal{C}^0)$$



$$\cos(xt) = \frac{1}{\pi} \sin(xt) \left(\frac{1}{x} + \sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{1}{x+k} - \frac{1}{x-k} \right) \right)$$

$$\begin{aligned} \pi \cdot \cot(\pi x) &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} \frac{1}{x+k} \\ &= \frac{1}{x} + \sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{2x}{x^2 - k^2} \right) \end{aligned}$$

absolut konvergent,
stetig in $x \notin \mathbb{Z}$

also $\pi x \cot(\pi x) = 1 + 2 \cdot \sum_{k \geq 1} \frac{x^2}{x^2 - k^2} = 1 + 2 \cdot \sum_{k=1}^{\infty} \frac{x^2}{k^2} \cdot \underbrace{\frac{1}{1 - \left(\frac{x}{k}\right)^2}}_{\substack{\text{geometrische Reihe} \\ \text{für } |x| < 1}} = 1 - 2 \cdot \sum_{k, n > 1} \frac{x^{2n}}{k^{2n}}$

$\stackrel{\substack{\text{abs. kvgt,} \\ \text{umordnen}}}{=} 1 - \left(\sum_{n=1}^{\infty} 2 \cdot \underbrace{\left(\sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^{2n}} \right)}_{\zeta(2n)} x^{2n} \right)$ Potenzreihe in x

Taylor-Reihen:

$$x \cot(x) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{2^{2n}}{(2n)!} B_{2n} x^{2n}$$

Wobei $\frac{x}{e^x - 1} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \underbrace{B_n}_{\text{Bernoulli-Zahlen}} x^n$

$$\pi x \cot(\pi x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2^{2n}}{(2n)!} (-1)^n B_{2n} \pi^{2n} x^{2n}$$

Also folgt für alle $n \in \mathbb{N}, 0 < \zeta(2n) = \sum_{k=1}^{\infty} k^{-2n} = \frac{2^{2n-1}}{(2n)!} \underbrace{(-1)^{n+1} B_{2n} \pi^{2n}}_{= |B_{2n}|}$

z.B. $n = 1: \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2} = \frac{\pi^2}{6}$

Asymptotik der Bernoulli-Zahlen für $n \rightarrow \infty$

$\zeta(2n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 1$ Folglich $|B_{2n}| \sim \frac{(2n)!}{2^{2n-1} \pi^{2n}} \underset{\text{Stirling}}{\sim} \frac{\sqrt{2\pi}(2n)^{2n+\frac{1}{2}} e^{-2n}}{\sqrt{2^{2n-1}} \pi^{2n}} = 4\sqrt{\pi n} \left(\frac{n}{e\pi}\right)^{2n}$ wächst abartig schnell ($n^{2n} = e^{2n \cdot \log(n)}$ super-exponentiell)

5 Metrische Räume

5.1 Metrik und Mengen

Definition 5.1. Eine Menge E mit einer Abbildung $d : E \times E \rightarrow [0, \infty)$, heißt **metrischer Raum** (E, d) mit **Metrik** (**Distanz, Abstand, Abstandsfunktion**) wenn gilt

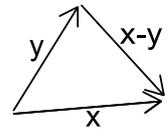
- (i) **symmetrisch:** $d(x, y) = d(y, x)$
- (ii) **positiv:** $d(x, y) \geq 0$
 $d(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$
- (iii) **Dreiecksungleichung:** $d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z) (\forall x, y, z \in E)$

Beispiel.

- (i) Jeder normierte Raum $(E, \|\cdot\|)$ ist metrischer Raum mit $d(x, y) := \|x - y\|$.

Etwa $E = \mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{R}^n, \mathbb{C}^n, L^p, \mathcal{BC}^0, \dots$

auf \mathbb{C}^N : $d(x, y) := \left(\sum_{k=1}^N |x_k - y_k|^p \right)^{\frac{1}{p}}, p \geq 1$ ($p = 1$: Taxi-Metrik)
oder $d(x, y) := \max_k |x_k - y_k|$



- (ii) Teilmengen A metrischer Räume sind wieder welche, mit der selben Metrik d
- (iii) endliche kartesische Produkte metrischer Räume sind wieder welche, z.B. mit Taxi-Metrik: $(E_1, d_1), (E_2, d_2)$ metrische Räume $\implies (E_1 \times E_2, d)$ metrischer Raum, z.B. mit Taxi-Metrik

$$d((x_1, y_1), (x_2, y_2)) := d_1(x_1, x_2) + d_2(y_1, y_2) \quad x_i \in E_1, y_i \in E_2$$

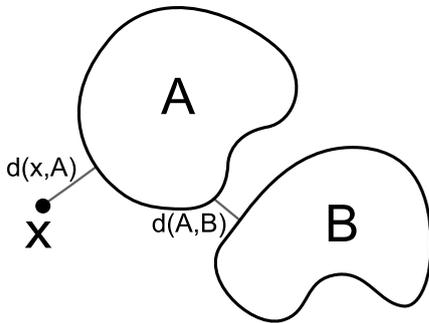
- (iv) Jede Menge E ist metrischer Raum, bezüglich der diskreten Metrik

$$d(x, y) := \begin{cases} 0 & \text{falls } x = y \\ 1 & \text{falls } x \neq y \end{cases}$$

- (v) Sei A beliebige Menge, (E', d') metrischer Raum, $y_0 \in E'$ $B(A, E') := \{f : A \rightarrow E' \mid f \text{ beschränkt}\}$
(dabei heißt f beschränkt, wenn $\sup_{a \in A} d(f(a), y_0) < \infty$)
 E ist metrischer Raum bezüglich der Metrik

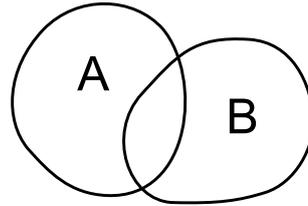
$$d(f, g) := \sup_{a \in A} d'(f(a), g(a))$$

Bemerkung: Metriken als Abstände beliebiger Elemente, erlauben es auch über Abstände von Mengen zu reden: (stets Teilmenge von E , (E, d) metrisch)



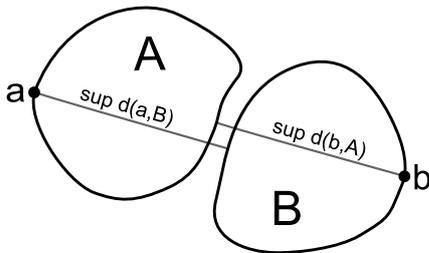
$$d(x, A) := \inf_{a \in A} d(x, a)$$

$$d(A, B) = \inf_{\substack{a \in A \\ b \in B}} d(a, b)$$



Da aber $A \cap B \neq \emptyset \Rightarrow d(A, B) = 0$ ist dies keine Metrik auf Teilmengen!

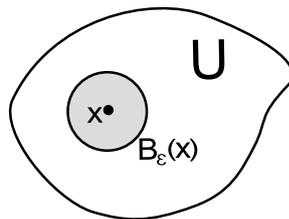
symmetrischer Hausdorffabstand zweier Mengen



$$d_H(A, B) := \max \left\{ \sup_{a \in A} d(a, B), \sup_{b \in B} d(b, A) \right\}$$

Definition 5.2. Sets (E, d) metrischer Raum

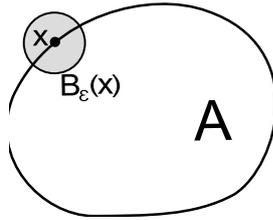
- (i) Wir nennen $B_r(x) := \{y \in E \mid d(x, y) < r\}$ **offene Kugel** (Ball) mit Radius r . **Abgeschlossene Kugel:** $\overline{B}_r(x) := \{y \in E \mid d(x, y) \leq r\}$. Wir nennen $U \in E$ **Umgebung** von $x \in E$, falls $\varepsilon > 0$ existiert mit $B_\varepsilon(x) \subseteq U$.



- (ii) Wir nennen $A \subset E$ **offen** in E wenn A Umgebung jedes seiner Punkte a ist, das heißt für jedes $a \in A$ existiert ein $\varepsilon > 0$ mit $\underbrace{B_\varepsilon(a)}_{\varepsilon\text{-Kugel in } E} \subseteq A$.
- (iii) Wir nennen $A \subseteq E$ **abgeschlossen** in E , wenn $E \setminus A$ offen ist in E .
- (iv) Der **Abschluss** \bar{A} von $A \subseteq E$ ist

$$\bar{A} := \{x \in E \mid B_\varepsilon(x) \cap A \neq \emptyset \text{ für jedes } \varepsilon > 0\} = \{x \in E \mid d(x, A) = 0\}$$

Vorlesung
28.05.2009



Das **Innere** \mathring{A} von A ist

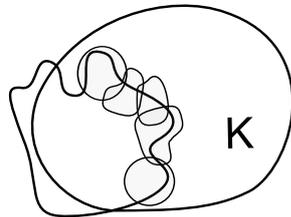
$$\mathring{A} := \{x \in A \mid \exists \varepsilon > 0 \text{ mit } B_\varepsilon(x) \subseteq A\} = \{x \in A \mid A \text{ ist Umgebung von } x\}$$

Der **Rand** δA von A ist $\delta A := \bar{A} \setminus \mathring{A}$

- (v) Eine Teilmenge A von E heißt **dicht in E** , wenn $\bar{A} = E$.
Eine Teilmenge A von $B \subseteq E$ heißt **dicht in B** , wenn $\bar{A} \supseteq B$.
- (vi) $C \subseteq E$ heißt **zusammenhängend**, wenn für beliebige disjunkte Überdeckungen von C durch in C offenen Mengen A, B gilt: $A = \emptyset$ oder $B = \emptyset$. Also nochmal:

$$A, B \text{ offen in } C, \quad A \cap B = \emptyset, \quad A \cup B = C \quad \implies \quad A = \emptyset \text{ oder } B = \emptyset$$

- (vii) $K \subseteq E$ heißt **kompakt**, wenn jede Überdeckung $K \subseteq \bigcup_{i \in I} U_i^{\text{offen}}$ durch (endlich, abzählbar oder überabzählbar viele) *offene* Mengen U_i eine endliche Teilüberdeckung besitzt, d.h. es existieren $i_1, \dots, i_n \in I$ mit $K \subseteq \bigcup_{k=1}^n U_{i_k}$.



K heißt **relativ kompakt**, wenn \bar{K} kompakt ist.

Beispiel.

- (a) $E = \mathbb{R}, d(x, y) = |x - y|$

$I = (a, b)$	offenes Intervall ist offen in E
$I = [a, b]$	abgeschlossenes Intervall ist abgeschlossen in E
$I = [a, b)$	weder offen noch abgeschlossen in E

Aber jede beliebige metrische Menge $A \subseteq E$ ist sowohl offen als auch abgeschlossen in A .

- (b) \mathbb{Q} ist dicht in $\mathbb{R}, \overline{\mathbb{Q}} = \mathbb{R}$. Die irrationalen Zahlen sind es auch, $\overline{\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}} = \mathbb{R}$.

$$\mathring{\mathbb{Q}} = \emptyset \quad \delta \mathbb{Q} = \mathbb{R}$$

(c) {Polynome} ist dicht in $C^0([a, b], \mathbb{R})$, Supremumsnorm ([Weierstrass]).

$$\begin{aligned} \overline{\{\text{trigonometrische Polynome}\}} &= \tilde{L}^2([0, 2\pi], \mathbb{C}) \\ &= \text{endliche Fourier-Summen} \end{aligned}$$

(d) (ohne Beweis)

$K \subset \mathbb{R}^N$ oder \mathbb{C}^N bezüglich üblicher Norm/Metrik ist relativ kompakt $\iff K$ ist beschränkt

(e) (ohne Beweis)

$$K_i \text{ kompakt } (i = 1, \dots, n) \implies \bigcup_{i=1}^n K_i \text{ und } \bigcap_{i=1}^n K_i \text{ auch kompakt}$$

Proposition 5.3.

(i) *Beliebige Vereinigungen und endliche Durchschnitte offener Mengen sind offen:*

$$\bigcup_{i \in I} A_i^{\text{offen}} = \text{offen} \quad \bigcap_{i=1}^n A_i^{\text{offen}} = \text{offen}$$

Für $B \subseteq A \subseteq E$ gilt:

$$B \text{ offen in } A \iff \exists U \text{ offen in } E \text{ mit } B = A \cap U$$

(ii) *Beliebige Durchschnitte und endliche Vereinigungen abgeschlossener Mengen sind abgeschlossen:*

$$\bigcup_{i=1}^n A_i^{\text{abg}} = \text{abgeschlossen} \quad \bigcap_{i \in I} A_i^{\text{abg}} = \text{abgeschlossen}$$

$$B \text{ abgeschlossen in } A \iff \exists V \text{ abgeschlossen in } E \text{ mit } B = A \cap V$$

(iii) $\overset{\circ}{A} = \bigcup_{B \subseteq A} B$ mit B offen in E ist die größte in E offene Teilmenge von A .

$\bar{A} = \bigcap_{B \supseteq A} B$ mit B abgeschlossen in E ist die kleinste in E abgeschlossene Menge, die A enthält.

(iv) $\delta A = \bar{A} \cap \overline{(E \setminus A)}$ ist abgeschlossen in E .

(v) Seien alle C_i zusammenhängend, $\bigcap_{i \in I} C_i \neq \emptyset$. Dann ist $C := \bigcup_{i \in I} C_i$ zusammenhängend.

(vi) (ohne Beweis)

$E_1 \times E_2$ ist zusammenhängend bzw. komplex $\iff E_1$ und E_2 sind zusammenhängend bzw. komplex

Beweis:

- (i) $a \in A := \bigcup_{i \in I} A_i^{\text{offen}}$. Also existiert i mit $a \in A_i^{\text{offen}}$ und $\varepsilon > 0$ mit $B_\varepsilon(a) \subset A_i \subseteq A$.
 Also ist A offen.
 endlicher Durchschnitt:

$$a \in A := \bigcap_{i=1}^n A_i^{\text{offen}} \implies \forall i \exists \varepsilon_i \text{ mit } B_{\varepsilon_i}(x) \subseteq A_i$$

$$\implies B_\varepsilon(x) \bigcap_{i=1}^n A_i, \text{ wenn wir } \varepsilon := \min\{\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n\} \text{ w\u00e4hlen}$$

„ \Leftarrow “: $b \in B = A \cap U$, U offen in E . Dann existiert $\varepsilon > 0$ mit $B_\varepsilon^E(b) \subset U$. Also

$$B_\varepsilon^A(b) = B_\varepsilon^E(b) \cap A \subset U \cap A = B$$

- (ii) Schreibe $\complement A$ f\u00fcr die Komplemente $\complement A := E \setminus A$

$$\begin{aligned} \bigcap_{i \in I} A_i^{\text{abg}} &= \complement\complement \left(\bigcap_{i \in I} A_i^{\text{abg}} \right) \\ &= \complement \underbrace{\bigcap_{i \in I} (\complement A_i^{\text{abg}})}_{\substack{\text{offen} \\ \text{offen wg. (i)}}} \\ &= \text{abgeschlossen} \end{aligned}$$

Analoge Beweise f\u00fcr $\bigcup_{i=1}^n A_i^{\text{abg}} = \text{abgeschlossen}$ und die behauptete \u00c4quivalenz.

- (iii) „ \subseteq “: $a \in \overset{\circ}{A} \implies B_{\varepsilon(a)} \subseteq \overset{\circ}{A}$ f\u00fcr geeignetes $\varepsilon(a)$

$$\begin{aligned} B &:= \bigcup_{a \in A} \underbrace{B_{\varepsilon(a)}(a)}_{\substack{\text{offen} \\ \text{offen wg. (i)}}} \subseteq \bigcup_{B' \subseteq A} B' \quad \text{mit } B' \text{ offen in } E \\ &\implies \overset{\circ}{A} \subseteq \bigcup_{B' \subseteq A} B' \quad \text{mit } B' \text{ offen in } E \end{aligned}$$

„ \supseteq “: $b \in \bigcup_{B \subseteq A} B$ mit B offen in E , etwa $b \in B^{\text{offen}} \subseteq A$

$$\implies \exists \varepsilon > 0 \text{ mit } B_\varepsilon(b) \subset B \subset A \implies b \in \overset{\circ}{A}$$

- (iv)

$$\bar{A} \cap \overline{E \setminus \overset{\circ}{A}} = \bar{A} \cap (E \setminus \overset{\circ}{A}) = \bar{A} \setminus \overset{\circ}{A} =: \delta A$$

($\overline{E \setminus \overset{\circ}{A}} = (E \setminus \overset{\circ}{A})$ ist eine \u00dcbungsaufgabe)

- (v) Sei $x_0 \in \bigcap_{i \in I} C_i^{\text{zsh}}$. Betrachte disjunkte Zerlegung $C = A^{\text{offen}} \dot{\cup} B^{\text{offen}}$. Ohne Einschr\u00e4nkung $x_0 \in A$. Dann sind alle Mengen

$$C_i = \underbrace{(A^{\text{offen}} \cap C_i)}_{\text{offen in } C_i} \dot{\cup} \underbrace{(B^{\text{offen}} \cap C_i)}_{\text{offen in } C_i}$$

Weil C_i zusammenhängend und weil $x_0 \in A \cap C_i$ folgt $B \cap C_i = \emptyset$ ($\forall i$). Also auch $B = \bigcup_{i \in I} (C_i \cap B) = \emptyset$.

□

Bemerkung:

Vorlesung
02.06.2009

(a) Zu $x \in E$ betrachte

$$C(x) := \bigcup_{x \in C} C^{\text{zsh}} \quad \text{zusammenhängend (weil } x \in C \text{ für jedes solche } C)$$

Per Konstruktion ist $C(x)$ die größte zusammenhängende Teilmenge von E , die x enthält. Man nennt $C(x)$ die **Zusammenhangskomponente** von x (in E).

(b) $I \subseteq \mathbb{R}$ ist zusammenhängend $\iff I$ ist Intervall

denn:

„ \implies “: I ist Intervall heißt: $a, b \in I$ und x zwischen a und $b \implies x \in I$.

Angenommen die zusammenhängende Menge I wäre kein Intervall. Dann existieren $a < b \in I$ und $a < x < b$ mit $x \notin I$. Setze $A := (-\infty, x) \cap I$ und $B := (x, \infty) \cap I$. Dann ist $I = A \dot{\cup} B$, $a \in A \neq \emptyset$, $b \in B \neq \emptyset$ und A, B offen in I . Also Widerspruch zu I zusammenhängend.

(c) Jede offene Teilmenge A von \mathbb{R} ist Vereinigung höchstens abzählbar vieler Intervalle.

denn: A ist disjunkte Vereinigung seiner Zusammenhangskomponenten und das sind alles offene Intervalle, die jeweils eine rationale Zahl enthalten.

Beispiel. „Die“ Cantormenge

$$C := \left\{ x \in [0, 1] \mid \exists a_i \in \{0, 2\} \text{ mit } x = \sum_{i=1}^{\infty} a_i \cdot 3^{-i} \right\}$$

$C = [0, 1]$, aber sukzessive immer offene mittlere Drittel herausnehmen.



Übrig bleibt C (eine Nullmenge).

Eigenschaften der Cantormenge:

(a) vollständig (hier: abgeschlossen)

(b) **total unzusammenhängend**, d.h.

$$C(x) = \{x\} \quad (\forall x \in C)$$

(c) **perfekt**, d.h.

$$x \in \overline{C \setminus \{x\}} \quad (\forall x \in C)$$

Beweis:

(a)

$$C = [0, 1] \setminus \underbrace{\bigcup (\text{offene mittlere Drittel})}_{\text{offen}}$$

Mittelpunkte: $0, a_1 a_2 \dots a_{n-1} 1 1 1 \dots$ $a_i \in \{0, 2\}$

Also C abgeschlossen in $[0, 1]$, also abgeschlossen in \mathbb{R} .

(b) Betrachte

$$C \ni x_1 := 0, a_1 a_2 \dots a_{n-1} 0 \dots$$

$$C \not\ni x' := 0, a_1 a_2 \dots a_{n-1} 1 1 1 \dots$$

$$C \ni x_2 := 0, a_1 a_2 \dots a_{n-1} 2 \dots$$

Also können niemals $x_1 \neq x_2$ in derselben Zusammenhangskomponente (Intervall) liegen.

(c)

$$C \ni x_n := 0, a_1 a_2 \dots a_{n-1} a_n (2 - a_{n+1}) a_{n+2} a_{n+3} \dots$$

\neq

$$\xrightarrow{n \rightarrow \infty} x := 0, a_1 a_2 \dots a_{n-1} a_n a_{n+1} a_{n+2} a_{n+3} \dots$$

□

Allgemein heißen Mengen $C \neq \emptyset$ Cantormengen, wenn sie vollständig, total unzusammenhängend und perfekt sind.

5.2 Metrik und Konvergenz

Stets (E, d) metrischer Raum.

Definition 5.4. x_n heißt *konvergent* gegen $x = \lim_{n \rightarrow \infty} x_n$, $x_n \rightarrow x$, wenn

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0 : d(x_n, x) < \varepsilon$$

(d.h. wenn $\lim_{n \rightarrow \infty} d(x_n, x) = 0$).

Definition 5.5. $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ heißt *Cauchyfolge*, wenn

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \forall m, n \geq n_0 : d(x_n, x_m) < \varepsilon$$

Bemerkung: (E, d) heißt vollständig, wenn jede Cauchyfolge in E einen Limes besitzt, der in E liegt.

Beispiel.

$$C = [0, 1] \setminus \left\{ \frac{1}{2} \right\} = A \dot{\cup} B$$

$$A := \left[0, \frac{1}{2} \right) \quad B := \left(\frac{1}{2}, 1 \right]$$

A, B offen in C

$A = \underbrace{\left(-1, \frac{1}{2}\right)}_{\text{offen in } \mathbb{R}} \cap C$, also A offen in C

Proposition 5.6. Seien (E_i, d_i) metrisch, $E_1 \times E_2$ metrisch mit $d((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = d_1(x_1, y_1) + d_2(x_2, y_2)$. Dann gilt

$$(E_1 \times E_2, d) \text{ vollständig} \iff (E_1, d_1) \text{ und } (E_2, d_2) \text{ vollständig}$$

Beweis:

(a) Konvergenz

$$(x_1^n, x_2^n) \longrightarrow x = (x_1, x_2) \stackrel{\text{Def.}}{\iff} x_1^n \longrightarrow x_1 \text{ (in } E_1) \text{ und } x_2^n \longrightarrow x_2 \text{ (in } E_2)$$

(b) Cauchyfolgen

$$x^n = (x_1^n, x_2^n) \text{ Cauchyfolge in } E_1 \times E_2 \stackrel{\text{Def.}}{\iff} x_1^n \text{ Cauchyfolge in } E_1 \text{ und } x_2^n \text{ Cauchyfolge in } E_2$$

□

Proposition 5.7. Sei E vollständig, $A \subseteq E$ abgeschlossen in E . Dann ist auch A vollständig.

Satz 5.8 (Satz von Baire (1874-1932)). Sei E vollständig, A_i offen und dicht in E , $i \in \mathbb{N}$.

Dann ist $A := \bigcap_{i=1}^{\infty} A_i$ dicht.

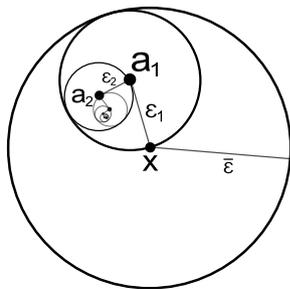
Beweis:

Idee: Sei $x \in E$, $\varepsilon > 0$ beliebig. Finde $a \in \overline{B_\varepsilon}(x) \cap \left(\bigcap_{i=1}^{\infty} A_i \right)$. Wähle $a_1 \in B_\varepsilon(x)$

und $0 < \varepsilon_1 < \frac{1}{2}$ mit $\overline{B_{\varepsilon_1}}(a_1) \subset \overline{B_\varepsilon}(x) \cap A_1^{\text{offen}}$.

Wähle sodann sukzessive (induktiv) zu gegebenen $a_{n-1} \in A_{n-1}$, ε_{n-1} ein a_n und $0 < \varepsilon_n < 2^{-n}$ mit $\overline{B_{\varepsilon_n}}(a_n) \subset \overline{B_{\varepsilon_{n-1}}}(a_{n-1}) \cap A_n^{\text{offen}}$.

Zeige: $a_n \longrightarrow a \in \overline{B_\varepsilon}(x) \cap A$.



Schritt 1:

$$\overline{B_{\varepsilon_{m'}}}(a_{m'}) \subseteq \overline{B_{\varepsilon_{m'-1}}}(a_{m'-1})$$

Dies wurde induktiv so konstruiert.

Schritt 2: a_n ist Cauchyfolge, also existiert $a = \lim_{n \rightarrow \infty} a_n$ in E , vollständig.

denn: Für $m \geq n$ gilt

$$a_m \in \overline{B_{\varepsilon_m}}(a_m) \subseteq \dots \subseteq \overline{B_{\varepsilon_n}}(a_n)$$

Also

$$d(a_m, a_n) \leq \varepsilon_n \leq 2^{-n} \longrightarrow 0$$

Schritt 3:

$$a \in \left(\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n \right) \cap \overline{B_\varepsilon}(x)$$

denn: $a_m \in \overline{B_{\varepsilon_n}}(a_n)$ ($\forall m \geq n$) abgeschlossen, also vollständig. Darum also für $m \rightarrow \infty$:

$$\begin{aligned} a &\in \overline{B_{\varepsilon_n}}(a_n) \subseteq A_n \\ \implies a &\in A = \bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n \end{aligned}$$

Genauso: $a_n \in \overline{B_\varepsilon}(x)$, abgeschlossen, vollständig.

□

Bemerkung:

- (a) Sei X vollständig und metrisch, $A \subseteq X$. Wir nennen die Menge A **generisch** (auch: **residual**), wenn A abzählbare Durchschnitte offener und dichter Mengen enthält. A heißt **mager** (**dünn, von 1. Baire-Kategorie**), wenn A in einer abzählbaren Vereinigung nirgends dichter Mengen enthalten ist. A heißt **von 2. Baire-Kategorie**, wenn A nicht **von 1. Baire-Kategorie** ist.

$$A \text{ generisch} \iff X \setminus A \text{ mager}$$

A generisch $\implies A$ ist von 2. Baire-Kategorie, aber nicht umgekehrt!

- (b) „typisch“ = „meistens“ = generisch sind reelle Zahlen irrational:

$$\mathbb{R} \setminus \{a_n \mid n \in \mathbb{N}\} = \bigcap_{n \in \mathbb{N}} (\mathbb{R} \setminus \{a_n\})$$

5.3 Metrik und Stetigkeit

Stets (E, d) , (E', d') etc. metrisch.

Vorlesung
04.06.2009

Definition 5.9. $f : E \rightarrow E'$ heißt **stetig in** $x_0 \in E$, wenn für jedes $\varepsilon > 0$ ein $\delta > 0$ existiert, sodass

$$d(x, x_0) < \delta \implies d'(f(x), f(x_0)) < \varepsilon$$

f heißt **stetig**, wenn stetig in allen $x_0 \in E$.

f heißt **homöomorph** (Homöomorphismus), wenn f bijektiv und f, f^{-1} beide stetig.

Bemerkung: Alle früheren Sätze über stetige Funktionen, die auf der Dreiecksungleichung beruhen gelten weiter.

(a)

$$f \text{ stetig} \implies f\left(\lim_{n \rightarrow \infty} x_n\right) = \lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n)$$

(b) $f_1 : E_1 \rightarrow E_2, f_2 : E_2 \rightarrow E_3$ beide stetig

$$\implies f = f_2 \circ f_1 : E_1 \rightarrow E_3 \text{ stetig}$$

(c) Wenn $f_1, f_2 : E \rightarrow E'$ beide stetig und E' ist ein normierter Vektorraum, dann folgt:

$$f_1 + f_2 : E \rightarrow E' \text{ mit } x \mapsto f_1(x) + f_2(x) \text{ ist stetig}$$

(d) Sei $f : E \rightarrow E'$ stetig, E' ein normierter \mathbb{K} -Vektorraum ($\mathbb{K} = \mathbb{R}$ oder \mathbb{C}) und $\lambda : E \rightarrow \mathbb{K}$ stetig. Dann folgt

$$\begin{aligned} \lambda \cdot f : E \rightarrow E' & \text{ ist stetig} \\ \frac{1}{\lambda} \cdot f : E \rightarrow E' & \text{ ist stetig, wo } \lambda \neq 0 \end{aligned}$$

(e) Die Metrik d selbst ist auch stetig.

$$d : \underbrace{E \times E}_{E_1, d_1} \rightarrow \underbrace{\mathbb{R}}_{E_2, d_2} \quad \text{mit } (x, y) \mapsto d(x, y)$$

denn:

$$\begin{aligned} d_2(d(x, y), d(x_0, y_0)) & \stackrel{\text{Def.}}{=} |d(x, y) - d(x_0, y_0)| \\ & \leq |d(x, y) - d(x, y_0)| + |d(x, y_0) - d(x_0, y_0)| \\ & \leq d(y, y_0) + d(x, x_0) \\ & \stackrel{\text{Def.}}{=} d_1((x, y), (x_0, y_0)) \end{aligned}$$

Also ist $d : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$ sogar Lipschitz-stetig.

Satz 5.10. Sei $f : E \rightarrow E'$, beide metrisch. Dann sind äquivalent:

- (i) f ist stetig.
- (ii) $f^{-1}(\text{offen}) = \text{offen}$, d.h. für jede offene Teilmenge U' von E' gilt: $f^{-1}(U) = \text{offen}$.
- (iii) $f^{-1}(\text{abg.}) = \text{abgeschlossen}$, d.h. $f^{-1}(A')$ ist abgeschlossen für beliebige abgeschlossene A' .
- (iv) $f(\bar{A}) \subseteq \overline{f(A)}$ für alle Teilmengen $A \subseteq E$.

Beweis:

(i) \Rightarrow (iv) Sei $a \in \bar{A}$ beliebig, d.h. $a = \lim_{n \rightarrow \infty} a_n$ mit $a_n \in A$. Also

$$f(a) = f\left(\lim_{n \rightarrow \infty} a_n\right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \underbrace{f(a_n)}_{\in f(A)} \in \overline{f(A)}$$

(iv) \Rightarrow (iii) Setze $A := f^{-1}(A')$, A' abgeschlossen, d.h. $A' = \overline{A'}$. Dann gilt

$$f(\bar{A}) \subseteq \overline{f(A)} = \overline{f(f^{-1}(A'))} = \overline{A'} = A'$$

f^{-1} darauf anwenden:

$$\bar{A} \subseteq f^{-1}(f(\bar{A})) \subseteq f^{-1}(A') = A \subseteq \bar{A}$$

Also $A = \bar{A}$, abgeschlossen.

(iii) \Rightarrow (ii) Sei $U' \subset E'$, offene Teilmenge. Dann ist $\mathbb{C}U'$ abgeschlossen und

$$f^{-1}(U') = f^{-1}(\mathbb{C}(\mathbb{C}U')) \stackrel{!}{=} \underbrace{\mathbb{C} \underbrace{f^{-1}(\mathbb{C}U')}_{\text{abg.}}}_{\substack{\text{abg. wg. (iii)} \\ \text{offen}}}$$

(ii) \Rightarrow (i) Sei $x_0 \in E$, $\varepsilon > 0$ beliebig. Wegen (ii) ist $x_0 \in f^{-1}(\underbrace{B_\varepsilon(f(x_0))}_{\text{offen}})$ offen. Folglich existiert $\delta > 0$ mit $x \in B_\delta(x_0) \subset f^{-1}(B_\varepsilon(f(x_0)))$, d.h.

$$d(x, x_0) < \delta \implies d'(f(x), f(x_0)) < \varepsilon$$

□

Definition 5.11. Seien d_1, d_2 zwei Metriken auf derselben Menge E . Wir nennen die **Metriken äquivalent**, wenn $id : (E, d_1) \rightarrow (E, d_2)$ ein Homöomorphismus ist.

Bemerkung:

- (a) Äquivalente Mengen haben dieselben offenen, abgeschlossenen, zusammenhängenden und kompakten Mengen sowie dieselben stetigen Funktionen.
Topologie: Eigenschaften untersuchen, die sich unter Homöomorphismen nicht ändern
- (b) **Normen** $\|\cdot\|_1, \|\cdot\|_2$ eines Vektorraums E heißen **äquivalent**, wenn die zugehörigen Metriken $d_k(x, y) := \|x - y\|_k$ äquivalent sind. Weil im Banachraum stetige lineare Abbildungen (wie z.B. id) beschränkt sind (und umgekehrt), sind Normen äquivalent $\iff \exists c_1, c_2 > 0$ mit $c_1 \|x\|_1 \leq \|x\|_2 \leq c_2 \|x\|_1$ ($\forall x \in E$).

Satz 5.12. Sei $f : E \rightarrow E'$ stetig, $C \subseteq E$ zusammenhängend in E . Dann ist $f(C)$ zusammenhängend in E' .

Kurz:

$$f \text{ stetig} \implies f(\text{zsh.}) = \text{zusammenhängend}$$

Korollar 5.13 (Zwischenwertsatz, [Bolzano]). Sei $f : E \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, C zusammenhängend in E und $a, b \in C$. Dann nimmt f auf C jeden Wert zwischen $f(a)$ und $f(b)$ an.

Beweis (Korollar): $f(C) \subseteq \mathbb{R}$ zusammenhängend, also Intervall. □

Beweis (Satz): Ohne Einschränkung $E = C$, $E' = f(C)$. Sei $E' = f(C) = A' \dot{\cup} B'$, beide offen, disjunkt. Dann folgt $C = A \dot{\cup} B$, beide offen, disjunkt mit $A := f^{-1}(A')$, $B := f^{-1}(B')$. Da C zusammenhängend, ist ohne Einschränkung $A = \emptyset$. Also auch $A' = f(A) = \emptyset$. □

5.4 Kompakte Mengen

Stets (E, d) metrisch.

Definition 5.14. Wir nennen $K \subseteq E$ **total beschränkt**, wenn zu jedem $\varepsilon > 0$ eine Überdeckung von K durch endlich viele Kugeln mit Radius $\varepsilon > 0$ oder durch endliche viele Mengen B mit Durchmesser $\text{diam}(B) < \varepsilon$ existiert.

$$(\text{diam}(B) := \sup_{x_1, x_2} d(x_1, x_2))$$

Satz 5.15. Die folgenden drei Bedingungen für K kompakt sind äquivalent:

- (i) (Borel-Lebesgue, Überdeckungskompakt):
Zu jeder offenen Überdeckung $K \subset \bigcup_{i \in I} U_i$ existiert eine Überdeckung von K durch nur endlich viele der U_i .
- (ii) (Bolzano-Weierstrass, folgenkompakt):
Jede Folge x_n in K besitzt eine in K konvergente Teilfolge:

$$x = \lim_{k \rightarrow \infty} x_{n_k} \in K$$

- (iii) K ist vollständig und total beschränkt.

Beweis:

- (i) \Rightarrow (ii) Gegeben: Folge $x_n \in K$. Setze $F_n := \{x_n, x_{n+1}, \dots\}$. Zu zeigen: $x \in \bigcap_{n=1}^{\infty} F_n \neq \emptyset$.

indirekt: Angenommen $\bigcap_{n=1}^{\infty} F_n = \emptyset$. Setze $U_n := K \setminus F_n$, offen. $\bigcup_{n \geq 1} U_n = K$.

Nach (i) genügt auch ein endlicher Teil:

$$\exists n_0 : \bigcup_{k=1}^{n_0} U_k = K$$

Wähle $n > n_0$. Dann folgt

$$\begin{aligned} x_n \in K &= \bigcup_{k=1}^{n_0} U_k = K \setminus \bigcap_{k=1}^{n_0} F_k = K \setminus \underbrace{F_{n_0}}_{\ni x_n} \\ \implies x_n &\notin K \implies \text{Widerspruch!} \end{aligned}$$

- (ii) \Rightarrow (iii) Zeige: K vollständig und total beschränkt.
vollständig: Sei x_n Cauchyfolge in K . Wegen (ii) hat x_n eine konvergente Teilfolge $x_{n_k} \rightarrow x \in K$. Wähle $\varepsilon > 0$ beliebig sowie:

$$\begin{aligned} k_0 \text{ mit } d(x_{n_k}, x) &< \frac{\varepsilon}{2} & (\forall k \geq k_0) \\ k_1, n_* \text{ mit } d(x_n, x_{n_k}) &< \frac{\varepsilon}{2} & (\forall n \geq n_*; \forall k \geq k_1 \geq k_0) \end{aligned}$$

Also

$$d(x_n, x) \leq d(x_n, x_{n_k}) + d(x_{n_k}, x) \leq \varepsilon \quad (\forall n \geq n_*)$$

total beschränkt: (indirekt) Wäre K nicht total beschränkt gäbe es ein $\varepsilon_0 > 0$, sodass jeder Versuch K durch endlich viele ε_0 -Kugeln zu überdecken scheitert. Dann können wir aber induktiv Punkte $x_n \in K$ finden, sodass für x_0 beliebig:

$$d(x_{n+1}, x_k) \geq \varepsilon_0 \quad (\forall k = 1, \dots, n)$$

Dann kann es aber keine konvergente Teilfolge geben, weil Cauchy mit $\frac{\varepsilon_0}{2}$ scheitert.

\implies Widerspruch zu (ii)

(iii) \Rightarrow (i) (indirekt) Angenommen wir hätten offene Überdeckung $\bigcup_{\lambda \in \Lambda} U_\lambda^{\text{offen}} \supseteq K$ ohne

endliche Teilüberdeckung. Zu $\varepsilon_n := 2^{-n}$ betrachte jeweils endliche Überdeckungen von K durch ε_n -Kugeln (total beschränkt). Das erlaubt die sukzessive Auswahl von Kugeln $B_n = B_{2^{-n}}(x_n)$ mit folgenden Eigenschaften:

B_0 ohne endliche Teilüberdeckung durch U_λ , B_n ebenso und $B_n \cap B_{n+1} \neq \emptyset$. Sei nämlich B_n ohne endliche Teilüberdeckung durch die U_λ schon konstruiert. Von den endlich vielen ε_{n+1} -Kugeln, die B_n überhaupt schneiden muss es dann auch wieder eine ohne endliche Teilüberdeckung geben. Diese wählen wir für B_{n+1} .

(1) *Behauptung:* x_n sind Cauchyfolge, also konvergent (da K vollständig). denn:

$$\begin{aligned} a &\in B_n \cap B_{n+1} \\ d(x_n, x_{n+1}) &\leq d(x_n, a) + d(a, x_{n+1}) \\ &\leq 2^{-n} \cdot \underbrace{1}_{a \in B_n} + \underbrace{\frac{1}{2}}_{a \in B_{n+1}} = \frac{3}{2} \cdot 2^{-n} \end{aligned}$$

Also für beliebiges $p \in \mathbb{N}$ induktiv:

$$\begin{aligned} d(x_n, x_{n+p}) &\leq d(x_n, x_{n+1}) + d(x_{n+1}, x_{n+2}) + \dots + d(x_{n+p-1}, x_{n+p}) \\ &\leq \frac{3}{2} \cdot (2^{-n} + 2^{-(n+1)} + 2^{-(n+2)} + \dots + 2^{-(n+p-1)}) \\ &\leq \frac{3}{2} \cdot 2^{-n} \cdot 2 = 3 \cdot 2^{-n} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0 \end{aligned}$$

Also Cauchyfolge.

(2) *Widerspruch* für $x := \lim_{n \rightarrow \infty} x_n \in U_{\lambda_0}$ (definiere $\lambda_0 \in \Lambda$ so!).

Weil U_{λ_0} offen, existiert $\varepsilon > 0$ mit $B_\varepsilon(x) \subseteq U_{\lambda_0}$. Wähle nun n so groß, dass

$$d(x_n, x) < \frac{\varepsilon}{2} \quad \text{und} \quad 2^{-n} < \frac{\varepsilon}{2}$$

Dann folgt aber

$$B_n = B_{2^{-n}}(x_n) \subseteq B_\varepsilon(x) \subseteq U_{\lambda_0}$$

und ist sogar durch ein einziges U_{λ_0} überdeckt.

\Rightarrow Widerspruch zur Konstruktion von B_n . □

Bemerkung:

(a) Abgeschlossene Teilmengen kompakter Mengen sind kompakt.

(b) Sei $K \subseteq \mathbb{R}^N$ oder \mathbb{C}^N . Dann:

$$K \text{ kompakt} \iff K \text{ abgeschlossen und beschränkt}$$

($K = [0, 1]$: Heine (1821-1881))

denn:

$$K \text{ kompakt} \iff K \text{ vollständig und total beschränkt} \quad (\text{wegen (iii)})$$

$$\iff K \text{ abgeschlossen und total beschränkt} \quad (\mathbb{R}^N, \mathbb{C}^N \text{ vollständig})$$

$$\iff K \text{ abgeschlossen und beschränkt} \quad (\varepsilon \cdot \mathbb{Z}^N\text{-Gitter in } \mathbb{R}^N)$$

- (c) Beschränkte Mengen im unendlich dimensionalen Hilbert-Raum müssen nicht unbedingt total beschränkt sein.

Beispiel. \tilde{L}^2 und die Menge $\{\sqrt{2} \cdot \sin(nx) \mid n \in \mathbb{N}_0\} \subseteq$ Einheitskugel in \tilde{L}^2

$$\frac{1}{2\pi} \cdot \int_0^{2\pi} 2 \sin^2(nx) \, dx = 1$$

$$\|s_m - s_n\|_{\tilde{L}^2} = \sqrt{2} \text{ für } m \neq n$$

Satz 5.16. Sei $f : E \rightarrow E'$ stetig, $K \subseteq E$ kompakt. Dann ist $f(K)$ kompakt.
(kurz: $f^{\text{stetig}}(\text{kompakt}) = \text{kompakt}$)

Beweis: Betrachte beliebige Folge $y_n := f(x_n)$ in $f(K)$ mit $x_n \in K$. Weil K kompakt ist existiert eine konvergente Teilfolge $x_{n_k} \rightarrow x \in K$.

Weil f stetig ist $y_{n_k} = f(x_{n_k}) \rightarrow f(x) \in f(K)$ ebenfalls konvergente Teilfolge. Also $f(K)$ kompakt. \square

Satz 5.17. Sei $f : E \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, E kompakt. Dann nimmt f auf E sein Minimum und Maximum an.

Beweis: $f(E) \subseteq \mathbb{R}$ kompakt, also

$$\begin{array}{l} \text{beschränkt} \qquad -\infty < \inf_E f \leq \sup_E f < \infty \\ \text{und abgeschlossen} \qquad \qquad \qquad = \qquad \qquad \qquad = \\ \qquad \qquad \qquad \qquad \qquad \qquad \min_E f \qquad \max_E f \end{array}$$

\square

Nachtrag zu Satz 5.3 (vi):

$$E_1 \times E_2 \text{ kompakt/zusammenhängend} \iff E_1 \text{ und } E_2 \text{ kompakt/zusammenhängend}$$

Beweis:

„ \Rightarrow “: Ohne Einschränkung zeige E_1 ist kompakt/zusammenhängend.

Die Projektion $p_1 : E_1 \times E_2 \rightarrow E_1$ mit $(x_1, x_2) \mapsto x_1$ ist stetig. Wegen $f(\text{kompakt}) = \text{kompakt}$ und $f(\text{zusammenhängend}) = \text{zusammenhängend}$ für f stetig ist E_1 kompakt/zusammenhängend.

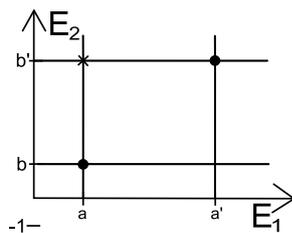
„ \Leftarrow “: *kompakt:* $(x_{1n}, x_{2n}) \in E_1 \times E_2$ hat konvergente Teilfolge.

Wähle konvergente Teilfolge x_{1n_k} und konvergente Teilfolge $x_{2n_{k_j}}$.

$\implies (x_{1n_k}, x_{2n_{k_j}})$ konvergiert in $E_1 \times E_2$.

zusammenhängend: Betrachte $(a, b), (a', b') \in E_1 \times E_2$ beliebig. Zeige: $(a, b), (a', b')$ liegen in derselben Zusammenhangskomponente von $E_1 \times E_2$.

Betrachte $Z := (\{a\} \times E_2) \cup (E_1 \times \{b'\})$. Weil $(a, b), (a', b') \in Z$, zusammenhängend, liegen $(a, b), (a', b')$ in derselben Zusammenhangskomponente von $E_1 \times E_2$.



□

Satz 5.18. Sei $f : E^{kpt} \rightarrow E'$ stetig. Dann ist f **gleichmäßig stetig**, d.h.

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 : d(x, y) < \delta \implies d'(f(x), f(y)) < \varepsilon$$

Beweis: (indirekt) Angenommen

$$\exists \varepsilon_0 > 0 \forall \delta = \frac{1}{n} > 0 \text{ existiert } d(x_n, y_n) < \delta \text{ mit } d'(f(x_n), f(y_n)) \geq \varepsilon_0$$

Da E kompakt ist existieren konvergente Teilfolgen, sodass $x_n \rightarrow x, y_n \rightarrow x$. Weil f stetig ist gilt dann auch $f(x_n) \rightarrow f(x), f(y_n) \rightarrow f(x)$. Dann folgt aber $d'(f(x_n), f(y_n)) \rightarrow 0$. Also kann so ein ε_0 nicht existieren. □

Definition 5.19. $\mathcal{C}^0(X, Y) := \{f : X \rightarrow Y \mid f \text{ stetig}\}$ ist für kompakte X ein metrischer Raum mit der **Supremums-Metrik**

Vorlesung
11.06.2009

$$d(f, g) := \max_{x \in X} d_Y(f(x), g(x))$$

Dieses Maximum existiert, weil $d_Y(f(x), g(x))$ in $x \in X$ (kompakt) stetig ist. (Vergleiche Banach-Raum stetiger Funktionen, falls Y Banach-Raum ist.)

Bemerkung: Sei Y vollständig, X kompakt. Dann ist auch $(\mathcal{C}^0(X, Y), d)$ vollständig. denn: Sei f_n Cauchy-Folge in $\mathcal{C}^0(X, Y)$.

$$f(x) := \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x)$$

Wie früher ist f stetig:

$$\begin{aligned} d_Y(f(x), f(y)) &\leq d_Y(f(x), f_n(x)) + d_Y(f_n(x), f_n(y)) + d_Y(f_n(y), f(y)) \\ &\leq \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} \\ &\leq \varepsilon \end{aligned}$$

(für $d_X(x, y) \leq \delta = \delta(n, \varepsilon)$; f_n ist gleichmäßig stetig)

Definition 5.20. $\mathfrak{F} \subseteq \mathcal{C}^0(X, Y)$ heißt **gleichgradig stetig**, wenn

$$\forall x_0 \forall \varepsilon > 0 \exists \delta = \delta(x_0, \varepsilon) : d(x', x_0) < \delta \implies d(f(x'), f(x_0)) < \varepsilon \quad (\forall f \in \mathfrak{F})$$

δ hängt hier nicht von f ab!

Satz 5.21 (Arzela und Ascoli). Sei $\emptyset \neq \mathfrak{F} \subseteq \mathcal{C}^0(X, Y)$, X kompakt, Y vollständig. Dann ist \mathfrak{F} genau dann relativ kompakt (d.h. $\overline{\mathfrak{F}}$ ist kompakt), wenn folgende Bedingungen erfüllt sind:

- (i) $\mathfrak{F}(x) := \{f(x) \mid f \in \mathfrak{F}\}$ ist relativ kompakt ($\forall x$).
- (ii) \mathfrak{F} ist gleichgradig stetig.

Beweis:

„ \implies “: $\overline{\mathfrak{F}}$ ist kompakt, zeige (i) und (ii)

(i) Für $x \in X$ beliebig betrachte die stetige Abbildung (Auswertung in x , Projektion)

$$p_x : \mathcal{C}^0(X, Y) \rightarrow Y \quad \text{mit} \quad f \mapsto f(x)$$

$$\mathfrak{F}(x) = p_x(\mathfrak{F}) \subseteq \underbrace{p_x}_{\text{stetig}} \left(\underbrace{\overline{\mathfrak{F}}}_{\text{kompakt}} \right) \quad \text{ist kompakt}$$

Also $\overline{\mathfrak{F}}(x) = \text{kompakt}$ (im vollständigen Raum Y).

(ii) Überdecke die kompakte Menge $\overline{\mathfrak{F}}$ durch Kugeln $B_{\frac{\varepsilon}{3}}(f_i)$, $i = 1, \dots, n$, total beschränkt ($\varepsilon > 0$ beliebig, $x_0 \in X$). Weil alle f_i in x_0 stetig sind, existiert $\delta_i > 0$ mit

$$d_X(x, x_0) < \delta_i \implies d_Y(f_i(x), f_i(x_0)) < \frac{\varepsilon}{3}$$

Wähle $\delta := \min_{i=1, \dots, n} \delta_i > 0$. Dann folgt für beliebige $f \in \mathfrak{F}$:

$$\exists f_i \quad \text{mit} \quad d(f_i, f) < \frac{\varepsilon}{3} \quad (\text{Kugeln!})$$

und folglich

$$\begin{aligned} d_X(x, x_0) < \delta \leq \delta_i &\implies \\ d_Y(f(x), f(x_0)) &\leq d_Y(f(x), f_i(x)) + d_Y(f_i(x), f_i(x_0)) + d_Y(f_i(x_0), f(x_0)) \\ &\leq \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} \\ &\leq \varepsilon \end{aligned}$$

„ \Leftarrow “: Zeige \mathfrak{F} kompakt, d.h. vollständig und total beschränkt

vollständig: abgeschlossene Teilmenge des vollständigen Raumes $\mathcal{C}^0(X, Y)$

total beschränkt: Überdecke \mathfrak{F} durch endlich viele Mengen V_φ mit Durchmesser ε . Weil \mathfrak{F} gleichgradig stetig ist, existiert zu ε und jedem $x \in X$ ein $\delta = \delta(x) > 0$, sodass gilt

$$x' \in B_{\delta(x)}(x) \implies d_Y(f(x'), f(x)) < \frac{\varepsilon}{4} \quad (\forall f \in \mathfrak{F})$$

Da X kompakt ist überdecken schon endlich viele Kugeln $B_i := B_{\delta(x_i)}(x_i)$ ($i = 1, \dots, n$) die gesamte Menge X (überdeckungskompakt).

Wir wissen ferner, dass alle $\mathfrak{F}(x_i)$ relativ kompakt sind. Also ist $\bigcup_{i=1}^n \overline{\mathfrak{F}(x_i)} \subseteq Y$ überdeckt durch endlich viele Kugeln $B_{\frac{\varepsilon}{4}}(y_j)$ in Y ($j = 1, \dots, m$).

Zu jeder Abbildung $\varphi : \{1, \dots, n\} \rightarrow \{1, \dots, m\}$ definiere jetzt

$$V_\varphi := \{f \in \mathcal{C}^0(X, Y) \mid x \in B_i \implies f(x) \in B_{\frac{\varepsilon}{4}}(y_{\varphi(i)}) \quad \forall i = 1, \dots, n\}$$

1. *Behauptung*: Die V_φ überdecken \mathfrak{F} .

denn: x muss stets in einem B_i liegen, weil $\bigcup_{i=1}^n B_i \supseteq X$. $f(x_i)$ muss in einem $B_{\frac{\varepsilon}{4}}(y_j)$ liegen,

weil diese $\bigcup_{i=1}^n \overline{\mathfrak{F}(x_i)}$ überdecken. Setze $\varphi(i) :=$ ein solches j , um zu sehen, dass $f \in V_\varphi$.

2. *Behauptung:* $\text{diam}(V_\varphi) \leq \varepsilon$ ($\forall \varphi$)

Seien $f, g \in V_\varphi \cap \mathfrak{F}$. Dann gilt für alle $x \in X$:

$$\begin{aligned} d(f(x), g(x)) &\leq d(f(x), f(x_i)) + d(f(x_i), y_{\varphi(i)}) + d(y_{\varphi(i)}, g(x_i)) + d(g(x_i), g(x)) \\ &\quad \downarrow x \in B_i \qquad \downarrow f \in V_\varphi \qquad \downarrow g \in V_\varphi \qquad \downarrow x \in B_i \\ &\leq \frac{\varepsilon}{4} + \frac{\varepsilon}{4} + \frac{\varepsilon}{4} + \frac{\varepsilon}{4} \\ &\leq \varepsilon \end{aligned}$$

$$\implies_{\sup_x} d(f, g) \leq \varepsilon, \quad \text{diam}(V_\varphi) \leq \varepsilon$$

Also ist $\overline{\mathfrak{F}}$ vollständig und total beschränkt ($\# \varphi = m^n$), also kompakt. \square

Beispiel. $X = [0, 1]$, $Y = \mathbb{R}$.

\mathfrak{F} ist relativ kompakt, wenn jedes $\mathfrak{F}(x)$ beschränkt und \mathfrak{F} gleichgradig stetig ist.

Z.B. sind Mengen \mathfrak{F} Lipschitz-stetiger Funktionen mit Lipschitz-Konstante $L(f) \leq C$ ($\forall f \in \mathfrak{F}$) gleichgradig stetig oder Mengen von Funktionen mit beschränkter Ableitung.

(Lipschitz-stetig: $d_Y(f(x), f(y)) \leq L \cdot d_X(x, y)$ ($\forall x, y$))

5.5 Banach'scher Fixpunktsatz

Sei (E, d) metrischer Raum.

Definition 5.22. Wir nennen $F : E \rightarrow E$ **Kontraktion**, wenn F Lipschitz-stetig mit Lipschitz-Konstante $L < 1$, d.h.

$$\exists 0 \leq L < 1 : d(F(x), F(y)) \leq L \cdot d(x, y)$$

Satz 5.23 (Banach'scher Fixpunktsatz). *Sei E vollständig, $F : E \rightarrow E$ Kontraktion. Dann besitzt F genau einen Fixpunkt $x_* \in E$, d.h. $F(x_*) = x_*$. Für jeden Startwert $x_0 \in E$ konvergiert die Iteration $x_{n+1} := F(x_n)$ ($n = 0, 1, 2, \dots$) gegen $x_* = \lim_{n \rightarrow \infty} x_n$.*

Es gilt lineare (geometrische) Konvergenz:

$$d(x_*, x_n) \leq L^n \cdot d(x_*, x_0)$$

und praktischer

$$d(x_*, x_n) \leq \frac{L^n}{1-L} \cdot d(x_1, x_0)$$

Beweis:

$$\begin{aligned} d(x_{n+2}, x_{n+1}) &= d(F(x_{n+1}), F(x_n)) \\ &\leq L \cdot d(x_{n+1}, x_n) \\ \implies_{\text{iterieren}} (1)_{n,j} \quad d(x_{n+j+1}, x_{n+j}) &\leq L^j \cdot d(x_{n+1}, x_n) \\ \implies_{\Delta} (2)_{n,k} \quad d(x_{n+k}, x_n) &\stackrel{\Delta}{\leq} d(x_n, x_{n+1}) + \dots + d(x_{n+k-1}, x_{n+k}) \\ &\stackrel{(1)}{\leq} (1 + \dots + L^{k-1}) \cdot d(x_{n+1}, x_n) \\ &\leq \frac{L^n}{1-L} \cdot d(x_1, x_0) \end{aligned}$$

$\implies (x_n)$ sind Cauchy-Folge, $x_* := \lim_{n \rightarrow \infty} x_n$
 $\implies F(x_*) = F(\lim_{n \rightarrow \infty} x_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} F(x_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} x_{n+1} = x_*$

Ferner

$$\begin{aligned} (2)_{n,k} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} d(x_*, x_n) &\leq \frac{L^n}{1-L} \cdot d(x_1, x_0) \\ d(x_*, x_{n+1}) = d(F(x_*), F(x_n)) &\leq L \cdot d(x_*, x_n) \\ \xrightarrow{\text{iterieren}} d(x_*, x_n) &\leq L^n \cdot d(x_*, x_0) \end{aligned}$$

□

Vorlesung
16.06.2009

Satz 5.24 (Variante: Fixpunktsatz mit Parametern). *Seien Λ, E metrisch, E vollständig, $F : \Lambda \times E \rightarrow E$ mit $(\lambda, x) \mapsto F(\lambda, x)$ stetig und uniforme Kontraktion bezüglich x , d.h.*

$$\exists 0 < L < 1 \forall \lambda \in \Lambda \forall x, y \in E : d(F(\lambda, x), F(\lambda, y)) \leq L \cdot d(x, y)$$

Dann haben wir für jedes $\lambda \in \Lambda$ einen eindeutigen Fixpunkt $x_*(\lambda)$ der Abbildung $x \mapsto F(\lambda, x)$ ($x_*(\lambda) = F(\lambda, x_*(\lambda))$). Die Abbildung $\Lambda \rightarrow E$ mit $\lambda \mapsto x_*(\lambda)$ ist stetig, d.h. der Fixpunkt $x_*(\lambda)$ hängt stetig vom Parameter $\lambda \in \Lambda$ ab.

Beweis: Nach Satz existieren die Fixpunkte $x_*(\lambda)$. Zeige Stetigkeit.

Kurz: $x_{*0} = x_*(\lambda_0)$, $x_* = x_*(\lambda)$

Stetigkeit von $\lambda \mapsto F(\lambda, x_{*0})$:

$$\forall \varepsilon_0 > 0 \exists \delta > 0 : d(\lambda, \lambda_0) < \delta \implies d(F(\lambda, x_{*0}), F(\lambda_0, x_{*0})) < \varepsilon_0$$

Dann gilt für solche λ auch

$$\begin{aligned} d(x_*, x_{*0}) &= d(F(\lambda, x_*), F(\lambda_0, x_{*0})) \\ &\leq d(F(\lambda, x_*), F(\lambda, x_{*0})) + d(F(\lambda, x_{*0}), F(\lambda_0, x_{*0})) \\ &< L \cdot d(x_*, x_{*0}) + \varepsilon_0 \\ \implies d(x_*, x_{*0}) &< \frac{1}{1-L} \cdot \varepsilon_0 = \varepsilon \end{aligned}$$

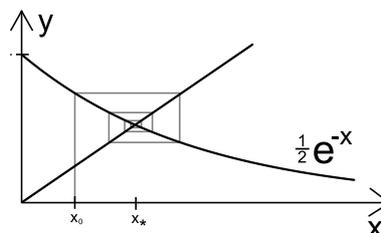
für $\varepsilon_0 := (1-L) \cdot \varepsilon$

□

Beispiel. Löse $x = \frac{1}{2}e^{-x}$.

$E := [0, \infty)$ vollständig.

$$\begin{aligned} F(x) &:= \frac{1}{2}e^{-x} \\ |F'(x)| &= \left| -\frac{1}{2}e^{-x} \right| \leq \frac{1}{2} \\ \implies |F(x) - F(y)| &\leq \frac{1}{2}|x - y| \text{ für } x, y \geq 0 \end{aligned}$$



Finde also die Lösung $x = x_* = \lim_{n \rightarrow \infty} x_n$ wobei $x_{n+1} = F(x_n)$, $x_0 \geq 0$ beliebig.

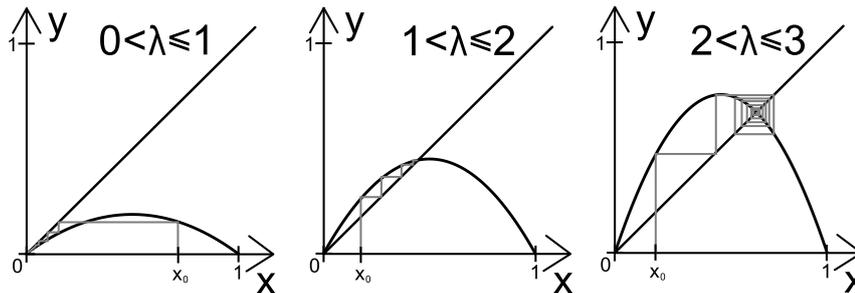
Stabile Fixpunkte

Sei $F : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, \mathcal{C}^1 mit Fixpunkt $x_* = F(x_*)$. Sei $|F'(x_*)| < 1$. Wähle ein echtes abgeschlossenes Intervall I um $x_* \in \overset{\circ}{I}$, sodass $L := \sup_{x \in I} |F'(x)| < 1$. Wegen des Mittelwertsatzes ist F eine L -Kontraktion auf I :

$$|F(x) - F(y)| \leq L \cdot |x - y|$$

Mit $y := x_*$ folgt $F : I \rightarrow I$.

Folglich gilt $x_* = \lim_{n \rightarrow \infty} x_n$ für jede Iteration $x_{n+1} = F(x_n)$, $x_0 \in I$. Man nennt x_* **lokal asymptotisch stabil** unter der Iteration F .



Selbstähnliche Mengen

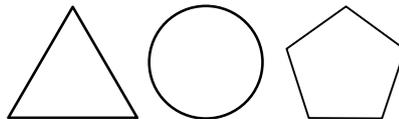
Definition 5.25. Sei E metrisch, $f_i : E \rightarrow E$, $i = 1, \dots, N$. Wir nennen $\emptyset \neq A \subseteq E$ **selbstähnlich** zu den f_i wenn gilt

$$A = \bigcup_{i=1}^N f_i(A)$$

A ist sozusagen „symmetrisch“ oder „ähnlich“ bezüglich aller Abbildungen f_i zugleich.

Beispiel.

- $N = 1$, $f(x) = x + 1$ auf $E = \mathbb{R}$. $A = \mathbb{Z}$
Oder $N = 1$, $E = \mathbb{R}^2$. Dann stellt f eine Drehung dar.



- $N = 2$, $E = [0, 1]$

$$f_1(x) := \frac{1}{3} \cdot x \quad f_2(x) := \frac{2}{3} + \frac{1}{3} \cdot x$$

$A =$ Cantormenge



triadische Darstellung: $0, a_1 a_2 a_3 \dots$

f_1 macht $a_1 = 0$, f_2 macht $a_1 = 2$, also $a_1 \neq 1$ usw.

$$\begin{aligned} A &= f_1(A) \cup f_2(A) = \bigcup_i f_i(A) = \bigcup_{i,j} (f_i \circ f_j)(A) \\ &= \bigcup_{i,j,k} (f_i \circ f_j \circ f_k)(A) = \dots \end{aligned}$$

Satz 5.26. Sei E metrisch und vollständig, $f_i : E \rightarrow E$ eine L -Kontraktion zu $L < 1$, $i = 1, \dots, N$. Dann existiert unter allen nichtleeren kompakten Teilmengen A von E genau eine selbstähnliche.

Beweis: Betrachte $E' := \{A \subseteq E \mid \emptyset \neq A \text{ kompakt}\}$. Es ist bekannt, dass E' bezüglich des symmetrischen Hausdorff-Abstandes

$$d_H(A, B) := \max \left\{ \sup_{a \in A} d(a, B), \sup_{b \in B} d(b, A) \right\}$$

ein vollständiger metrischer Raum ist (Übungsaufgabe).

Definiere $F : E' \rightarrow E'$, $F(A) := \bigcup_{i=1}^N f_i(A)$.

NB: A selbstähnlich $\iff F(A) = A$

Zeige also nur: F ist Kontraktion.

$$\begin{aligned} d_H(F(A), F(B)) &= \max \left\{ \sup_{a' \in F(A)} d(a', F(B)), \sup_{b' \in F(B)} d(b', F(A)) \right\} \\ &= \max \left\{ \sup_{a' \in \bigcup_{i=1}^N f_i(A)} d(a', \bigcup_{j=1}^N f_j(B)), \sup_{b' \in \bigcup_{j=1}^N f_j(B)} d(b', \bigcup_{i=1}^N f_i(A)) \right\} \\ &\leq \max \left\{ \max_{1 \leq i \leq N} \sup_{a \in A} d(f_i(a), f_i(B)), \max_{1 \leq i \leq N} \sup_{b \in B} d(f_i(b), f_i(A)) \right\} \\ &\stackrel{(*)}{\leq} \max \left\{ \max_{1 \leq i \leq N} \sup_{a \in A} L \cdot d(a, B), \max_{1 \leq i \leq N} \sup_{b \in B} L \cdot d(b, A) \right\} \\ &\leq L \cdot \max \left\{ \sup_{a \in A} d(a, B), \sup_{b \in B} d(b, A) \right\} \\ &\leq L \cdot d_H(A, B) \end{aligned}$$

$$(*) \quad d(f_i(a), f_i(B)) = \inf_{b \in B} d(f_i(a), f_i(b)) \leq \inf_{b \in B} L \cdot d(a, b)$$

□

Praktische Durchführung:

Starte mit Menge $A_0 := \{x_0\}$. Statt $A_{n+1} := F(A_n) = \bigcup_{i=1}^N f_i(A_n)$ auszuwerten, lieber gleich-wahrscheinlich würfeln welches i drankommt:

$$A_{n+1} := \underbrace{f_i}_{\text{zufällig}}(A_n)$$

Fast sicher: $A_n \rightarrow A_* = F(A_*)$

Beispiel (Sierpinski-Dreieck). f_i : zentrale Streckung zur Ecke i hin. Faktor = $\frac{1}{2}$. Es handelt sich um eine selbstähnliche Menge.
Fläche:

$$\begin{aligned} |A_0| &= 1 \\ |A_1| &= 3 \cdot \frac{1}{4} \cdot |A_0| \\ |A_{n+1}| &= \frac{3}{4} \cdot |A_n| = \left(\frac{3}{4}\right)^{n+1} \cdot |A_0| \\ \longrightarrow |A| &= 0 \end{aligned}$$

6 Differenzieren im Banachraum

Vorlesung
23.06.2009

6.1 Ableitung

Seien X, Y Banachräume über \mathbb{R} .

(Erinnerung: $\mathcal{L}(X, Y) = \{A : X \rightarrow Y \mid \text{beschränkt, linear}\}$ ist Banachraum)

Definition 6.1. Sei $x_0 \in U \subseteq X$, U offen und $f : U \rightarrow Y$ eine Abbildung. Dann heißt f **Fréchet-differenzierbar in** x_0 , wenn es eine stetige lineare Abbildung $A : X \rightarrow Y$ gibt, so dass für $h \xrightarrow{X} 0$ gilt

$$Y \ni f(x_0 + h) = f(x_0) + A \cdot h + o(\|h\|_X)$$

wobei

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{o(\|h\|_X)}{\|h\|_X} = 0$$

Dann heißt $A \in \mathcal{L}(X, Y)$ die **Ableitung** von f in x_0 und ist die beste lineare Approximation an f in x_0 .

$$f'(x_0) = \mathcal{D}f(x_0) := A$$

Ist f in jedem Punkt $x \in U$ differenzierbar, so heißt f **differenzierbar in** $U \subseteq X$.

Wir nennen f **stetig differenzierbar in** U , falls zusätzlich die Abbildung

$$\mathcal{D}f : X \rightarrow \mathcal{L}(X, Y) \quad \text{mit} \quad x_0 \mapsto \mathcal{D}f(x_0)$$

stetig ist.

Bemerkung:

Wie in Kapitel III beschreibt $h \mapsto Ah$ die beste lineare Approximation von $h \mapsto f(x_0 + h) - f(x_0)$. Die durch diese Abbildung beschriebene „Ebene“ ersetzt dabei die Tangente aus III.

$$\text{Graph}(h \mapsto A \cdot h + f(x_0)) = \text{Tangentialraum in } x_0 \text{ (Graph}(f))$$

Fortgesetztes Mikroskopieren (Zoomen) macht f schließlich linear. Dies ist damit das Bindeglied zwischen (lokaler) Analysis und linearer Algebra.

$$\frac{1}{\varepsilon}\text{-Mikroskop: } \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \varepsilon \cdot h) - f(x_0)}{\varepsilon} = f'(x_0) \cdot h$$

Beispiel.

(a) $X = \mathbb{R}^n, Y = \mathbb{R}^m$

Dann können wir A als $m \times n$ -Matrix schreiben:

$$A = (a_{kl}) \quad \text{mit } 1 \leq k \leq m \text{ und } 1 \leq l \leq n$$

$A = f'(x_0)$ heißt auch **Jacobi-Matrix** von f in x_0 .

$$f = \begin{pmatrix} f_1 \\ \vdots \\ f_m \end{pmatrix} \quad f_k : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \quad x_0 = \begin{pmatrix} x_1^0 \\ \vdots \\ x_n^0 \end{pmatrix} \quad x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} a_{kl} &= \frac{\partial f_k(x_0)}{\partial x_l} = \mathcal{D}_l f_k(x_0) = \partial_{x_l} f_k(x_0) \\ &= (f'(x_0) \cdot e_l)_k = f'_k(x_0) \cdot e_l \\ &:= \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} f_k(x_0 + t \cdot e_l) \\ &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{f_k(x_0 + \varepsilon \cdot e_l) - f_k(x_0)}{\varepsilon} \\ &x_l \mapsto f_k(x_1^0, x_2^0, \dots, x_{l-1}^0, x_l, x_{l+1}^0, \dots, x_n^0) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial f(x_0)}{\partial x_l} &= \frac{d}{d\varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} (\varepsilon \mapsto f(x_0 + \varepsilon \cdot e_l)) \\ &= \frac{d}{d\varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} f(x_1^0, x_2^0, \dots, x_{l-1}^0, x_l^0 + \varepsilon, x_{l+1}^0, \dots, x_n^0) \\ &\frac{\|f(x_0 + h) - f(x_0) - A \cdot h\|_{\mathbb{R}^m}}{\|h\|_{\mathbb{R}^n}} \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0 \end{aligned}$$

Konkret: $n = m = 2, f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\begin{aligned} f &= \begin{pmatrix} f_1 \\ f_2 \end{pmatrix} \\ f(x) &= \begin{pmatrix} f_1(x_1, x_2) \\ f_2(x_1, x_2) \end{pmatrix} \\ \mathcal{D}f(x_0) &= \begin{pmatrix} \frac{d}{dy} f_1(y, x_2^0) \Big|_{y=x_1^0} & \frac{d}{dy} f_1(x_1^0, y) \Big|_{y=x_2^0} \\ \frac{d}{dy} f_2(y, x_2^0) \Big|_{y=x_1^0} & \frac{d}{dy} f_2(x_1^0, y) \Big|_{y=x_2^0} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

(b) $n = 1, f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$. Ableitung:

$$A = \begin{pmatrix} f'_1(x_0) \\ \vdots \\ f'_m(x_0) \end{pmatrix}$$

Tangentenvektor an die Kurve

(c) $m = 1$, $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$. „Höhe“ in x .

$$\begin{aligned} f'(x^0) &= (\partial_{x_1} f(x_0), \dots, \partial_{x_n} f(x_0)) \\ &= \nabla f(x_0) = \text{grad}(f(x_0)) \quad \textbf{Gradient} \end{aligned}$$

$\nabla f \neq 0$ aufgefasst als Vektor in \mathbb{R}^n zeigt in Richtung des steilsten Anstiegs.

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \varepsilon \cdot h) - f(x_0)}{\varepsilon} = \nabla f'(x_0) \cdot h + \frac{o(\varepsilon)}{\varepsilon}$$

Wird auf $\{h \mid \|h\| = 1\}$ maximal in $h = \frac{\nabla f(x_0)}{\|\nabla f(x_0)\|}$.

Linearisierung:

$$\begin{aligned} g(x) &= f(x_0) + \nabla f(x_0) \cdot (x - x_0) \\ \text{Graph}(g) &= T_{x_0} \text{Graph}(f) \\ &= \{(x, f(x_0) + \nabla f(x_0) \cdot (x - x_0))\} \\ \vec{n} &= (-\nabla f(x_0), 1) \\ y_0 &= (x_0, f(x_0)) \\ y &= (x, f(x_0) + \nabla f(x_0) \cdot (x - x_0)) \\ (y - y_0) \cdot \vec{n} &= 0 \end{aligned}$$

Eindeutigkeit:

Falls eine Ableitung $f'(x_0) = A$ existiert, so ist sie eindeutig.

Angenommen \tilde{A} wäre ebenfalls eine Ableitung.

$$\begin{aligned} \tilde{A} \cdot h + o(\|h\|) &= f(x_0 + h) - f(x_0) = A \cdot h + o(\|h\|) \\ (\tilde{A} - A) \cdot h &= o(\|h\|) \\ (\tilde{A} - A) \cdot \frac{h}{\|h\|} &= \frac{o(\|h\|)}{\|h\|} \xrightarrow{\|h\| \rightarrow 0} 0 \\ (\tilde{A} - A) \cdot e &= 0 \quad \forall \|e\| = 1 \\ \tilde{A} - A &= 0 \end{aligned}$$

Beispiel.

(i) f linear, $f(x) = A \cdot x$, $A : X \rightarrow Y$ sei linear und stetig. Dann ist f auf X stetig differenzierbar mit

$$f'(x_0) = \mathcal{D}f(x_0) = A : X \rightarrow Y$$

denn wegen Linearität:

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + f(h) = f(x_0) + A \cdot h$$

(ii) Sei $f : X_1 \times X_2 \rightarrow Y$ bilinear und stetig, d.h. $x_1 \mapsto f(x_1, x_2)$ und $x_2 \mapsto f(x_1, x_2)$ sind jeweils linear und f ist stetig. Schreibweise oft:

$$f(x_1, x_2) = [x_1, x_2]$$

Vorlesung
25.06.2009

Ableitung:

$$\begin{aligned}
 f(x_1^0 + h_1, x_2^0 + h_2) &= [x_1^0 + h_1, x_2^0 + h_2] \\
 &= [x_1^0 + h_1, x_2^0] + [x_1^0 + h_1, h_2] \\
 &= [x_1^0, x_2^0] + \underbrace{[h_1, x_2^0] + [x_1^0, h_2]}_{\text{linear in } h_1, h_2} + [h_1, h_2] \\
 &= f(x_0) + f'(x_0) \cdot h + \underbrace{o(|h|)}_{\text{sogar } \mathcal{O}(|h|^2)}
 \end{aligned}$$

denn: ganz ähnlich wie für lineare Abbildungen gilt auch für bilineare Abbildungen, dass

stetig \iff beschränkt

Dabei heißt $[\cdot, \cdot]$ **beschränkt**, wenn

$$\exists C > 0 \forall h_1 \in X_1 \forall h_2 \in X_2 : |[h_1, h_2]| \leq C \cdot |h_1| \cdot |h_2|$$

Also $|[h_1, h_2]| \leq C' \cdot |h|^2$, etwa mit $|h| = \max\{|h_1|_{X_1}, |h_2|_{X_2}\}$

$$[\alpha_1 h_1, \alpha_2 h_2] = \alpha_1 \alpha_2 [h_1, h_2]$$

- (iii) Sei $f : X_1 \times X_2 \times \dots \times X_n \rightarrow Y$ multilinear und stetig, d.h. alle $x_i \mapsto f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_n)$ sind jeweils linear und f ist stetig.

Ableitung:

$$\begin{aligned}
 f(x_1^0 + h_1, \dots, x_n^0 + h_n) &= \underbrace{f(x_1^0, \dots, x_n^0)}_{\text{keine } h_1} + \underbrace{f(h_1, x_2^0, \dots, x_n^0) + \dots + f(x_1^0, \dots, x_{n-1}^0, h_n)}_{\text{nur jeweils ein } h_i} \\
 &\quad + \underbrace{f(h_1, h_2, \dots, x_n^0) + \dots}_{\text{ein } h_i \text{ und ein } h_j \text{ mit } i \neq j} \\
 &\quad \vdots \\
 &\quad + \underbrace{f(h_1, \dots, h_n)}_{\text{immer } h_i} \\
 &= f(x_1^0, \dots, x_n^0) + \underbrace{\sum_{i=1}^n f(x_1^0, \dots, x_{i-1}^0, h_i, x_{i+1}^0, \dots, x_n^0)}_{=f'(x_0) \cdot h} + o(|h|)
 \end{aligned}$$

denn: n -multilineare Abbildung, also wieder:

alle $h_i \mapsto [h_1, \dots, h_n]$ stetig \iff beschränkt, d.h.

$$\exists C : |[h_1, \dots, h_n]| \leq C \cdot |h_1| \cdot \dots \cdot |h_n|$$

- (iv) $\det : \mathbb{R}^{n^2} \rightarrow \mathbb{R}$ mit $A = (a_{ij}) \mapsto \det A = \sum_{\pi \in S_n} \text{sign} \pi \cdot a_{1\pi(1)} \cdot \dots \cdot a_{n\pi(n)}$ ist n -multilinear bezüglich seiner n Spalten

$$a_j := \begin{pmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{nj} \end{pmatrix} \in X_j := \mathbb{R}^n$$

Ableitung von det nach A:

$$\det'(A) \cdot H = \sum_{j=1}^n \det(a_1, \dots, h_j, \dots, a_n) \quad (f := \det \text{ in (iii)})$$

Dabei sind die h_j die Spalten der Matrix H .

6.2 Sätze

Satz 6.2 (Kettenregel). *Seien X, Y, Z Banachräume, $f : X \supseteq U^{\text{offen}} \rightarrow Y$ differenzierbar in $x_0 \in U$, $g : Y \supseteq V^{\text{offen}} \rightarrow Z$ differenzierbar in $y_0 := f(x_0) \in V$. Dann ist $g \circ f : U' \rightarrow Z$ differenzierbar in $x_0 \in U'^{\text{offen}}$ mit Ableitung*

$$(g \circ f)'(x_0) = g'(y_0) \cdot f'(x_0)$$

Kurz: Die beste lineare Approximation der Komposition ist die Komposition der besten linearen Approximationen.

Beweis:

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + f'(x_0) \cdot h + r(h) \quad r(h) = o(|h|) \quad (1)$$

$$g(y_0 + \eta) = g(y_0) + g'(y_0) \cdot \eta + s(\eta) \quad s(\eta) = o(|\eta|) \quad (2)$$

$$\begin{aligned} (g \circ f)(x_0 + h) &= g(f(x_0 + h)) \\ &\stackrel{(1)}{=} g(\underbrace{f(x_0)}_{y_0} + \underbrace{f'(x_0) \cdot h + r(h)}_{:=\eta}) \\ &\stackrel{(2)}{=} g(y_0) + g'(y_0) \cdot (f'(x_0) \cdot h + r(h)) + s(\eta) \\ &= (g \circ f)(x_0) + \underbrace{g'(y_0) \cdot f'(x_0) \cdot h}_{=(g \circ f)'(x_0)} + \underbrace{g'(y_0) \cdot r(h)}_{\substack{\text{beschränkt} \\ o(|h|)}} + s(\eta) \\ &\quad \underbrace{\hspace{10em}}_{o(|h|)} \end{aligned}$$

Wenn wir noch zeigen, dass $s(\eta) = o(|h|)$, haben wir den Satz bewiesen.

$$\frac{s(\eta)}{|h|} = \underbrace{\frac{s(\eta)}{|\eta|}}_{o(1) \text{ für } \eta \rightarrow 0} \cdot \frac{|\eta|}{|h|} \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$$

NB: Weil f differenzierbar in x_0 , also dort auch stetig ist, gilt

$$h \rightarrow 0 \implies \eta = f(x_0 + h) - f(x_0) \rightarrow 0$$

Wir müssen also nur noch zeigen, dass $\frac{|\eta|}{|h|}$ für $h \rightarrow 0$ beschränkt ist.

$$\frac{|\eta|}{|h|} \leq \left| f'(x_0) \cdot \frac{h}{|h|} \right| + \left| \frac{r(h)}{|h|} \right| \leq \|f'(x_0)\| + o(1) \leq C$$

also beschränkt. □

Beispiel.

(i) $g(y) = A \cdot y$, beschränkt und linear

$$\implies (Af)'(x_0) = (g \circ f)'(x_0) = \underbrace{g'(f(x_0))}_g \cdot f'(x_0) = Af'(x_0)$$

(ii) Wie (i) mit $A := \alpha \cdot \text{id}_Y$, $\alpha \in \mathbb{R}$

$$\implies (\alpha f)'(x_0) = \alpha \cdot f'(x_0)$$

(iii) Wie (i) mit $Y := \tilde{Y} \times \tilde{Y}$, $Z := \tilde{Y}$. $g(y_1, y_2) := y_1 + y_2$ beschränkt und linear, $f(x) := (f_1(x), f_2(x))$ eine Abbildung $f : X \rightarrow Y$ mit $f_i : X \rightarrow \tilde{Y}$.

$$f'(x_0) \cdot h = (f_1'(x_0) \cdot h, f_2'(x_0) \cdot h)$$

Nach Satz

$$(f_1 + f_2)'(x_0) \cdot h = (g \circ f)'(x_0) \cdot h \stackrel{g \text{ linear}}{=} g(f'(x_0)) \cdot h = f_1'(x_0) \cdot h + f_2'(x_0) \cdot h$$

(iv) Seien X, \tilde{Y}, Y wie in (iii) aber $g : Y \rightarrow Z$ bilinear und stetig, $g(y_1, y_2) = [y_1, y_2]$. Dann gilt

$$\begin{aligned} [f_1, f_2]'(x_0) \cdot h &= (g \circ f)'(x_0) \cdot h = g'(f_1(x_0), f_2(x_0)) \cdot \underbrace{(f_1'(x_0) \cdot h)}_{h_1}, \underbrace{(f_2'(x_0) \cdot h)}_{h_2} \\ &\stackrel{g \text{ bilinear}}{=} g(f_1(x_0), h_2) + g(h_1, f_2(x_0)) \\ &= [f_1(x_0), f_2'(x_0) \cdot h] + [f_1'(x_0) \cdot h, f_2(x_0)] \end{aligned}$$

Produktregel: $X = \tilde{Y} = Z = \mathbb{R}$, $[y_1, y_2] = y_1 \cdot y_2$

$$\begin{aligned} (f_1 \cdot f_2)'(x_0) \cdot h &= f_1(x_0) \cdot f_2'(x_0) \cdot h + f_1'(x_0) \cdot h \cdot f_2(x_0) \\ (f_1 \cdot f_2)' &= f_1 \cdot f_2' + f_1' \cdot f_2 \end{aligned}$$

Skalarprodukt: $X = \mathbb{R}^n$, $\tilde{Y} = \mathbb{R}^m$, $Z = \mathbb{R}$. $[y_1, y_2] := y_1^T \cdot y_2$
Einsetzen ergibt

$$(f_1^T \cdot f_2)'(x_0) \cdot h = f_1(x_0)^T \cdot f_2'(x_0) \cdot h + (f_1'(x_0) \cdot h)^T \cdot f_2(x_0)$$

$$\text{tückisch: } (f_1^T \cdot f_2)' = f_1^T \cdot f_2' + f_1'^T \cdot f_2$$

Satz 6.3. Seien X, Y Banachräume, $x_0 \in U^{\text{offen}} \subseteq X$, $f : U \rightarrow V^{\text{offen}} \subseteq Y$ mit $x_0 \mapsto y_0 := f(x_0)$ sei Homöomorphismus (d.h. f, f^{-1} beide stetig). Sei f differenzierbar in x_0 und $f'(x_0)$ besitze ebenfalls beschränkte (lineare) Inverse $(f'(x_0))^{-1}$. Dann ist die **Inverse** $g := f^{-1} : V \rightarrow U$ differenzierbar in $y_0 = f(x_0)$ mit Ableitung

$$g'(y_0) = (f'(x_0))^{-1}$$

Kurz: Die beste lineare Approximation der Inversen ist die Inverse der besten linearen Approximation.

Vorlesung
30.06.2009

Beweis: Definiere

$$f(x_0 + h) := y_0 + \eta$$

Dann folgt

$$\begin{aligned} f(x_0 + h) - f(x_0) &= f'(x_0) \cdot h + \underbrace{r(h)}_{o(|h|)} \\ &= y_0 + \eta - y_0 = \eta \\ g(y_0 + \eta) - g(y_0) &= x_0 + h - x_0 = h \\ &= (f'(x_0))^{-1} \cdot \eta - (f'(x_0))^{-1} \cdot r(h) \end{aligned}$$

Zeige nur

$$s(\eta) := (f'(x_0))^{-1} \cdot r(h) = o(|\eta|)$$

Weil f ein Homöomorphismus ist, gilt

$$h \rightarrow 0 \iff \eta \rightarrow 0$$

Betrachte also

$$\begin{aligned} \frac{|s(\eta)|}{|\eta|} &= \frac{|s(\eta)|}{|h|} \cdot \frac{|h|}{|\eta|} \\ &= \underbrace{\frac{|r(h)|}{|h|} \cdot (f'(x_0))^{-1}}_{=o(1)} \cdot \frac{|h|}{|\eta|} \end{aligned}$$

Zeige nur, dass $\frac{|h|}{|\eta|}$ beschränkt ist für $h \rightarrow 0$. Dafür wird noch eine andere Abschätzung benötigt:

$$\begin{aligned} |f'(x_0) \cdot h| &\leq \|f'(x_0) \cdot h\| \\ |h| &\leq \left| (f'(x_0))^{-1} \right| \cdot \|f'(x_0) \cdot h\| \\ \implies \|f'(x_0) \cdot h\| &\geq \frac{1}{\left| (f'(x_0))^{-1} \right|} \cdot |h| \\ &\geq \frac{1}{\left\| (f'(x_0))^{-1} \right\|} \cdot |h| \end{aligned}$$

Nun zurück zur eigentlichen Rechnung:

$$\begin{aligned} \frac{|h|}{|\eta|} &= \frac{|h|}{|f'(x_0) \cdot h + r(h)|} \\ &\leq \frac{|h|}{\|f'(x_0) \cdot h\| - \frac{|r(h)|}{|h|} \cdot |h|} \\ &\leq \frac{\cancel{|h|}}{\frac{1}{\left\| (f'(x_0))^{-1} \right\|} \cdot \cancel{|h|} - \underbrace{\frac{|r(h)|}{|h|} \cdot \cancel{|h|}}_{o(1)}} \\ &\leq \frac{1}{\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\left\| (f'(x_0))^{-1} \right\|}} \quad (\text{für } |h| \text{ klein}) \\ &= 2 \cdot \left\| (f'(x_0))^{-1} \right\| \end{aligned}$$

Also beschränkt. □

Nun stellt sich die Frage, ob der Mittelwertsatz für Banachräume gilt.

Zur Erinnerung: Für $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, einmal stetig differenzierbar, gilt für ein geeignetes $\xi \in (a, b)$:

$$f(b) - f(a) = f'(\xi) \cdot (b - a)$$

Dafür findet man jedoch leicht ein Gegenbeispiel:

Sei $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$ mit

$$\begin{aligned} f(t) &:= (\cos t, \sin t, \varepsilon \cdot t) \\ f'(t) &= \underbrace{(-\sin t, \cos t, \varepsilon)}_{\neq 0(\forall t)} \end{aligned}$$

$$\text{aber } f(t + 2\pi) - f(t) = (0, 0, 2\pi\varepsilon) \neq 2\pi \cdot f'(\xi)$$

Allerdings gilt der Schrankensatz.

Satz 6.4 (Schrankensatz). *Seien X, Y Banachräume, $a, b \in X$. Definiere die Strecke*

$$\overline{ab} := \{a + \tau(b - a) \mid 0 \leq \tau \leq 1\} \subseteq S^{\text{offen}}$$

Sei außerdem $f : S \rightarrow Y$ stetig differenzierbar. Dann gilt die Abschätzung

$$|f(b) - f(a)| \leq \max_{\xi \in \overline{ab}} \|f'(\xi)\| \cdot (b - a)$$

Beweis:

$$\begin{aligned} |f(b) - f(a)| &= \left| \int_0^1 \frac{d}{dt} (f(a + \tau(b - a))) dt \right| \\ &\leq \int_0^1 \left| \frac{d}{dt} (f(a + \tau(b - a))) \right| dt \\ &= \int_0^1 |f'(a + \tau(b - a)) \cdot (b - a)| dt \quad (\text{Kettenregel}) \\ &\leq \int_0^1 \underbrace{|f'(a + \tau(b - a))|}_{\leq M} \cdot |b - a| dt \\ &\leq M \cdot |b - a| \end{aligned}$$

□

6.3 Partielle Ableitungen

Definition 6.5. Seien X, Y Banachräume, $x_0 \in U^{\text{offen}} \subseteq X$, $f : U \rightarrow Y$ und $e \in X$. Die „Schul“-Ableitung der (partiellen) Abbildung

$$t \mapsto f(x_0 + t \cdot e)$$

in $t = 0$ heißt **partielle Ableitung** (auch **Richtungsableitung** oder **Gateaux-Ableitung**) von f in x_0 in Richtung e , sofern sie existiert.

$$\begin{aligned} \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} f(x_0 + t \cdot e) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t \cdot e) - f(x_0)}{t} \\ &= df(x_0, e) = \mathcal{D}_e f(x_0) = \partial_e f(x_0) \\ &= \partial_{e_i} f(x_0) = \frac{\partial}{\partial x_i} f(x_0) \quad (X = \mathbb{R}^n, e = e_i) \\ &= f_{x_i}(x_0) = \partial_{x_i} f(x_0) = \dots \end{aligned}$$

Analog für $X = X_1 \times X_2$, $x^0 = (x_1^0, x_2^0)$, $x = (x_1, x_2)$:

Wir nennen die Ableitungen der partiellen Funktionen

$$\begin{aligned} x_1 &\mapsto f(x_1, x_2^0) && \text{in } x_1^0 \\ x_2 &\mapsto f(x_1^0, x_2) && \text{in } x_2^0 \end{aligned}$$

die **partiellen Ableitungen** $f_{x_1}(x^0)$, $f_{x_2}(x^0)$ von f in x^0 , sofern sie existieren.

Satz 6.6. Seien X_1, X_2, Y Banachräume, $f : U \rightarrow Y$, $x \in U^{\text{offen}} \subseteq X = X_1 \times X_2$. Dann gilt:

f ist Fréchet-differenzierbar in U mit stetiger Ableitung $f'(x)$

$\iff f$ ist Gateaux-differenzierbar in U mit stetigen partiellen Ableitungen f_{x_1}, f_{x_2}

Ferner gilt für $h = (h_1, h_2) \in X$, $x_0 \in U$:

$$f'(x_0) \cdot h = f_{x_1}(x_0) \cdot h_1 + f_{x_2}(x_0) \cdot h_2$$

Beweis:

(i) Fréchet \implies Gateaux:

Sei $x^0 \in U$ beliebig, fest. Betrachte die Einbettung

$$i_1 : X_1 \rightarrow X_1 \times X_2 \quad \text{mit} \quad x_1 \mapsto (x_1, x_2^0)$$

Dann stimmt die partielle Abbildung

$$x_1 \mapsto f(x_1, x_2^0)$$

überein mit $(f \circ i_1)$. Also existiert

$$f_{x_1}(x^0) = f'(x^0) \cdot \underbrace{(h_1, 0)}_{i_1'(x_1^0) \cdot h_1}$$

Ebenso für f_{x_2} . Die Stetigkeit der f_{x_j} folgt aus der Stetigkeit von f' und i_j .

(ii) Gateaux \implies Fréchet:

$$\begin{aligned} &|f(x_1^0 + h_1, x_2^0 + h_2) - f(x_1^0, x_2^0) - f_{x_1}(x_1^0, x_2^0) \cdot h_1 - f_{x_2}(x_1^0, x_2^0) \cdot h_2| \\ &\leq \underbrace{|f(x_1^0 + h_1, x_2^0 + h_2) - f(x_1^0, x_2^0 + h_2) - f_{x_1}(x_1^0, x_2^0) \cdot h_1|}_{\text{Schrankensatz}} \\ &\quad + \underbrace{|f(x_1^0, x_2^0 + h_2) - f(x_1^0, x_2^0) - f_{x_2}(x_1^0, x_2^0) \cdot h_2|}_{o(|h_2|)} \\ &\leq \underbrace{\max_{0 \leq \tau < 1} |f_{x_1}(x_1^0 + \tau h_1, x_2^0 + h_2) - f_{x_1}(x_1^0, x_2^0)| \cdot |h| + o(|h_2|)}_{\text{stetig! } o(1)} = o(|h|) \end{aligned}$$

□

Beispiel („Unbeispiel“).

$$X_1 = X_2 = \mathbb{R}$$

$$f(x_1, x_2) := \begin{cases} \frac{x_1 x_2^2}{x_1^2 + x_2^4} & x_1 \neq 0 \\ 0 & x_1 = 0 \end{cases}$$

Vorlesung
02.07.2009unstetig in $x = 0$. Betrachte

$$f(t^2, t) = \begin{cases} \frac{t^2 \cdot t^2}{t^4 + t^4} = \frac{1}{2} & t \neq 0 \\ 0 & t = 0 \end{cases}$$

Richtungsableitung (mit $h = \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \end{pmatrix}$):

$$\begin{aligned} df(x^0 = 0, h) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} \cdot (f(th) - f(0)) \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} \cdot \frac{th_1 \cdot t^2 h_2^2}{t^2 h_1^2 + t^4 h_2^4} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{h_1 \cdot h_2^2}{h_1^2 + t^2 h_2^4} \\ &= \frac{h_2^2}{h_1} && \text{für } h_1 \neq 0 \\ df(x^0 = 0, h) &= 0 && \text{für } h_1 = 0 \end{aligned}$$

Aber f ist nicht Fréchet-differenzierbar in $x^0 = 0$, schon weil f dort unstetig ist.*Bemerkung:*

$$f(x_0 + h) - f(x_0) = \int_0^1 df(x_0 + sh, h) \, ds$$

denn:

$$\begin{aligned} \frac{d}{ds} f(x_0 + sh) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + (s+t)h) - f(x_0 + sh)}{t} \\ &= df(x_0 + sh, h) \quad (\text{per Definition}) \end{aligned}$$

Satz 6.7. Seien X, Y Banachräume, $U \subseteq X$, $f : U \rightarrow Y$. Die partiellen Ableitungen sollen existieren und

$$df : U \times X \rightarrow Y \quad \text{mit} \quad (x_0, h) \mapsto df(x_0, h)$$

sei stetig. Dann ist die Abbildung

$$df(x_0, \cdot) : X \rightarrow Y \quad \text{mit} \quad h \mapsto df(x_0, h)$$

linear.

Wenn zusätzlich

$$\overline{df} : U \rightarrow \mathcal{L}(X, Y) \quad \text{mit} \quad x_0 \mapsto df(x_0, \cdot)$$

stetig ist, dann ist $f : U \rightarrow Y$ stetig Fréchet-differenzierbar und natürlich gilt

$$f'(x_0) \cdot h = df(x_0, h)$$

Beweis:

(i) Linearität:

Sei $\alpha \in \mathbb{R}, \alpha \neq 0$.

$$df(x_0, \alpha h) = \lim_{t \rightarrow 0} \alpha \cdot \frac{1}{\alpha t} \cdot (f(x_0 + t\alpha h) - f(x_0))$$

Substituiere $\tau = \alpha t$. Da α konstant ist, kann statt $t \rightarrow 0$ auch $\tau \rightarrow 0$ betrachtet werden. Also folgt

$$df(x_0, \alpha h) = \alpha \cdot df(x_0, h)$$

Bleibt noch zu zeigen, dass

$$df(x_0, h_1 + h_2) = df(x_0, h_1) + df(x_0, h_2)$$

Betrachte dazu

$$\begin{aligned} & \frac{1}{t} \cdot \left(f(x_0 + t(h_1 + h_2)) - f(x_0) - t \cdot df(x_0, h_1) - t \cdot df(x_0, h_2) \right) \\ &= \frac{1}{t} \cdot \left(f(x_0 + \underbrace{t(h_1 + h_2)}_{„h“}) - f(\underbrace{x_0 + th_2}_{„x_0“}) + \underbrace{f(x_0 + th_2) - f(x_0) - t \cdot df(x_0, h_2)}_{o(1)} - t \cdot df(x_0, h_1) \right) \\ &= o(1) + \frac{1}{t} \cdot \int_0^1 \left(df(x_0 + th_2 + sth_1, th_1) - t \cdot df(x_0, h_1) \right) ds \quad (\text{Bemerkung}) \\ &= o(1) + \int_0^1 \underbrace{\left(df(x_0 + th_2 + sth_1, h_1) - df(x_0, h_1) \right)}_{df \text{ stetig} \Rightarrow o(1)} ds \\ &= o(1) \end{aligned}$$

(ii) Gateaux \implies Fréchet:

Sei $A(x_0) \cdot h := df(x_0, h)$. Betrachte

$$\begin{aligned} |f(x_0 + h) - f(x_0) - A(x_0) \cdot h| &= \left| \int_0^1 \left(df(x_0 + sh, h) - A(x_0) \cdot h \right) ds \right| \\ &\leq \int_0^1 \underbrace{|A(x_0 + sh) - A(x_0)|}_{o(1) \text{ für } |h| \rightarrow 0} \cdot |h| ds = o(|h|) \end{aligned}$$

□